MANUALE DI ISTRUZIONI

IT



PLH & PLH-P

Alimentatore CC ad Alta Tensione con Regolazione Lineare

Indice

Specification	3
Sicurezza	6
Installazione	7
Connessioni	9
Operatività manuale	13
Controllo analogico remoto (Solo modelli programmabili singoli)	19
Operatività con l'interfaccia remota	24
Comandi remoti	36
Manutenzione	42

Nota: Le versioni più recenti di questo manuale, dei driver delle periferiche e degli strumenti software possono essere scaricate dall'indirizzo: http://www.aimtti.com/support.

Questo manuale è il 48511-1470 Issue 13

General specifications apply for the temperature range 5°C to 40°C. Accuracy specifications apply for the temperature range 18°C to 28°C after 1 hour warm-up with no load and calibration at 23°C. Typical specifications are determined by design and are not guaranteed.

OUTPUTS

Voltage/Current Ranges:

PLH120	0V to 120V/0.1mA to 750mA; 0V to 120V/0.01mA to 75mA
PLH250	0V to 250V/0.1mA to 375mA; 0V to 250V/0.01mA to 75mA

Note: In manual operation, actual maxima for voltage and current are typically 1% greater than the figures given above, with the exception that the PLH250 cannot be set above 250.0V.

Voltage Setting:	By coarse and fine controls.
Current Setting:	By single logarithmic control.
Voltage Span Control (V-Span)	The voltage adjustment range can be controlled by digital setting of the end-stop values of the coarse voltage control to any desired values. The range for Vmax is 0.1V to 120V/250V depending on model. The range for Vmin is 0 to (Vmax – 0.1V).
Settings Lock (S-Lock)	Voltage and current settings can be locked by a single button press. Lock accuracy is equal to meter accuracy (see Meter Specification)
Output Mode:	Constant voltage or constant current with automatic cross-over. CC indicator lit in constant current mode.
Output Switch:	Electronic, non-isolating. Preset voltage and current limit displayed when Output is off.
Output Terminals:	Front panel: Universal 4mm safety binding posts on 19mm (0·75”) spacing for Output; screwless terminals for Sense. Rear Panel: (PLH-P only) Screwless terminals for Output; no Sense.
Transient Response:	<250μs to within 50mV of set level for a 5% to 95% load change.
Voltage Programming Speed (PLH-P models):	Maximum time required for output to settle within 1% of its total excursion (resistive load). Excludes command processing time.

Range and Setting		*90% Load*	*No Load*		*90% Load*	*No Load*
120V 750mA	Up	35ms	30ms	Down	70ms	450ms
120V 75mA	Up	100ms	40ms	Down	250ms	450ms
250V 375mA	Up	100ms	75ms	Down	200ms	1200ms
250V 75mA	Up	225ms	85ms	Down	600ms	1200ms

Note: The above times are examples. The settling time for a particular voltage change is determined by the current available to charge the internal output capacitance (22μF) plus any load capacitance. For large voltage steps and low current limit settings the settling times can be significantly longer.

Ripple and Noise* (20MHz bandwidth):	Normal mode voltage: <2mVrms and 10mVp-p Normal mode current: <10μArms; <1.5μArms on 75mA range. Common mode current: <20μArms

**Specification applies for manual and digital interface operation only. Under analogue remote control noise is a little worse but will typically still meet the limits given.*

Load Regulation:	For any load change, measured at the output terminals, using remote sense: Voltage <(0·01% + 10mV). Add typically 2·5mV for a 0·5V drop in the positive output lead. Specification applies for sense lead resistance <0·5Ω. Current typically <(0·01% + 50µA)
Line Regulation:	Voltage <(0·01% + 10mV) for 10% line change. Current <(0·01% + 50µA) for 10% line change.
Temperature Coefficient:	Voltage: typically <(50ppm + 2mV)/°C Current: typically <(100ppm + 0.1mA)/°C; <(100ppm + 0·01mA)/°C on 75mA range.
Output Protection:	Output will withstand forward voltages up to rated output voltage. Reverse protection by diode clamp for currents up to 3A.
OTP Protection:	Output trips off for over-temperature.
OVP and OCP Protection: (PLH-P models only)	Measure-and-compare over-voltage and over-current protection are implemented in firmware and can be set via the remote interfaces only. Output trips off for OVP and OCP. Setting resolution: 100mV and 0.1mA. Response time: typically 500ms. For manual operation (Local mode) OVP and OCP are fixed at 105% of the instrument range maximum.

METER SPECIFICATIONS

Display Type:	Dual 4-digit meters, 10mm (0·39") LED.
Voltage:	Resolution 100mV Accuracy ± (0·1% of reading + 100mV)
Current:	Resolution 0.1mA; 0·01mA on 75mA range. Accuracy ± (0·3% + 0.3mA) ± (0·3% + 0·03mA) on 75mA range.
Current Meter Average:	Selects a 2s time constant (normally 20ms) for averaging of rapidly varying load currents.

ANALOGUE REMOTE CONTROL (PLH-P models only)

Isolated inputs and non-isolated outputs to set voltage and current limit.

Isolated control input scaling:	Rear panel control inputs (CV and CC) permit external 0V to 5V or 0 to10V signals (with respect to the common Return) to set 0 to 100% of rated output voltage and current. Inputs are protected against excess input voltages up to 60V. Isolation rating with respect to the output is 300V max.
Control input accuracy:	Voltage: 0.3% ±200mV. Input impedance 10kΩ. Current: 0.5% ±0.5mA. Input impedance 10kΩ.
Control output scaling:	Set values of 0 to 100% of rated output voltage and current generate 0 to 5V signals at the rear panel V_{out} and I_{out} outputs. Outputs are short-circuit protected. These signals are referenced to the output control circuit and will therefore be within ~1V of the positive output potential.
Control output accuracy:	Voltage: 0.3% ±100mV Current: 0.5% ±0.5mA. Output impedance: 125Ω.
Remote Off:	Rear panel connections allow a switch closure to turn output off. Remote Off is referenced to the output control circuit and will therefore be within ~1V of the positive output potential.

DIGITAL INTERFACES (PLH-P models only)

Full digital remote control facilities are available through the RS232, USB, LAN and GPIB (optional) interfaces.

Voltage Setting:	Resolution 10mV, Accuracy ± (0·05% + 50mV)
Voltage Readback:	Resolution 10mV, Accuracy ± (0·1% + 50mV)
Current Setting and Readback:	Resolution 0·1mA; 0·01mA on 75mA range. Accuracy ± (0·3% + 0·3mA) ± (0·3% + 0·03mA) on 75mA range.
RS232:	Standard 9-pin D-connector. Baud rate 9600.
GPIB (optional):	Conforming with IEEE488.1 and IEEE488.2
USB:	Standard USB 2.0 hardware connection. Operates as a virtual COM port.
LAN:	Ethernet 10/100base-T hardware connection. 1.4 LXI Core 2011.
Remote Command Processing Time:	Typically <25ms between receiving the command terminator for a step voltage change at the instrument and the output voltage beginning to change.

GENERAL

AC Input:	230V AC or 115V AC ± 10%, 50/60Hz. Installation Category II
Power Consumption:	280VA max
Operating Range:	+5ºC to +40ºC, 20% to 80% RH
Storage Range:	–40ºC to + 70ºC
Environmental:	Indoor use at altitudes up to 2000m, Pollution Degree 2.
Cooling:	Intelligent variable-speed low noise fan assists convection. Over-temperature trip shuts down output if internal temperatures exceed predetermined thresholds.
Safety & EMC:	Complies with EN61010-1 & EN61326-1. For details, request the EU Declaration of Conformity for this instrument via http://www.aimtti.com/support (serial no. needed).
Size:	107mm x 131mm (¼ rack 3U) x 288mm L (*PLH-P:* 343mm L), excluding feet, knobs and terminals.
Weight:	4·5kg (*PLH-P*: 4.9kg).

Questo strumento appartiene alla Categoria di Sicurezza 1, secondo la classifica IEC, ed è stato progettato in modo da soddisfare i criteri EN61010-1 (requisiti di Sicurezza per Apparecchiature di misura, controllo e per uso in laboratorio). È uno strumento di Categoria d'installazione II ed è inteso per il funzionamento con un'alimentazione normale monofase.

Questo strumento ha superato le prove previste da EN61010-1 e viene fornito in uno stato di sicurezza normale. Questo manuale contiene informazioni e avvertenze che devono essere seguite per assicurare un funzionamento sicuro e mantenere lo strumento in condizioni di sicurezza.

Questo strumento è progettato per uso all'interno e in un ambiente d'inquinamento Grado 2, entro la gamma di temperatura da 5°C a 40C°, con umidità relativa (non condensante) di 20% - 80%. Può occasionalmente essere assoggettato a temperature fra +5°C e –10°C senza comprometterne la sicurezza. Non usare in presenza di condensazione.

L'uso dello strumento in maniera non conforme a quanto specificato in queste istruzioni potrebbe pregiudicare la protezione di cui è dotato. Non usare lo strumento per misurare tensioni al di sopra dei valori nominali o in condizioni ambientali al di fuori di quelle specificate.

ATTENZIONE: QUESTO STRUMENTO DEVE ESSERE COLLEGATO A TERRA

Una qualsiasi interruzione sia interna che esterna del collegamento a terra rende pericoloso questo strumento. È proibito interrompere questo collegamento deliberatamente. L'azione protettiva non deve essere negata dall'uso di una prolunga priva conduttore di protezione.

Quando lo strumento è collegato all'alimentazione, alcuni morsetti sono sotto tensione e l'apertura dei coperchi o la rimozione di parti (eccetto quei componenti accessibili senza l'uso di attrezzi) può lasciare scoperti i morsetti sotto tensione. Prima di aprirla per eseguire regolazioni, manutenzione o riparazioni, l'apparecchiatura deve essere staccata da tutte le sorgenti di tensione. I condensatori collegati all'alimentazione interna possono essere carichi anche dopo aver staccato l'alimentazione ma si scaricano in tutta sicurezza circa 1 minuto dopo aver staccato la corrente.

Per quanto possibile, si consiglia di evitare qualsiasi operazione di regolazione e riparazione quando lo strumento è sotto tensione e, qualora fosse inevitabile, dette operazioni devono essere eseguite da una persona specializzata in materia, che sia pienamente conscia del pericolo presente.

Quando sia chiaro che lo strumento è difettoso, o che ha subito un danno meccanico, un eccesso di umidità, o corrosione a mezzo di agenti chimici, la sicurezza potrebbe essere stata compromessa e lo strumento deve essere ritirato dall'uso e rimandato indietro per le prove e le riparazioni del caso.

Assicurarsi di usare solo fusibili della portata giusta e del tipo corretto durante eventuali sostituzioni. Sono proibiti sia l'uso di fusibili improvvisati che il corto circuito deliberato dei portafusibili. Evitare di bagnare lo strumento quando lo si pulisce.

Sullo strumento e in questo manuale si fa uso dei seguenti simboli.


Attenzione – pericolo. Consultare il presente manuale per individuare la tipologia del rischio potenziale e gli interventi da effettuare.


Terminale di terra


alimentazione OFF (spenta)

alimentazione ON (accesa)

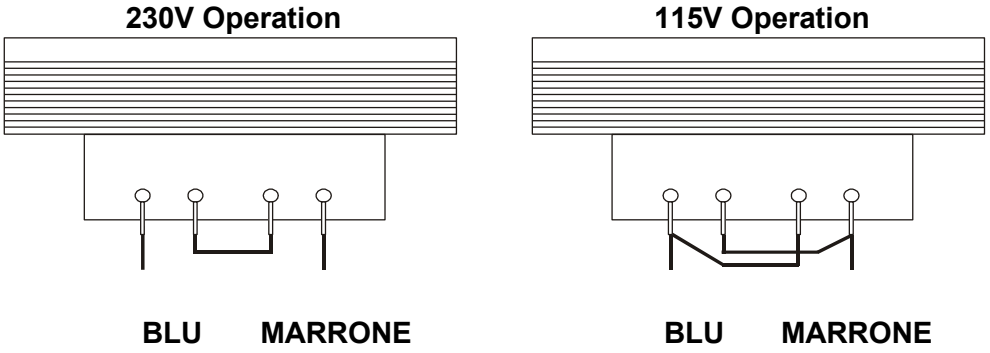

Corrente Alternata


Corrente Continua

Tensione di esercizio

Controllare che la tensione di esercizio dello strumento segnalata sul pannello posteriore sia conforme alla tensione di alimentazione locale. Se fosse necessario modificarla, procedere come segue:

1. Verificare che lo strumento sia staccato dall'alimentazione elettrica AC.
2. Rimuovere i rivetti a pressione di plastica alle estremità della copertura superiore. Inserire la punta di un piccolo cacciavite per estrarre la testa del rivetto, quindi rimuoverlo completamente. Rimuovere le due viti del pannello posteriore che fissano la copertura superiore, quindi farla scivolare indietro e sfilarla.
3. Cambiare le connessioni del trasformatore (due trasformatori sul duale) secondo il diagramma qui sotto:



4. Riassemblare eseguendo la stessa operazione in ordine inverso. Per la conformità ai requisiti di sicurezza standard, la tensione di esercizio segnata sul pannello posteriore deve essere modificata e sostituita con la nuova tensione.

Fusibile

Il fusibile elettrico è ubicato nel cassettino apposito, nella parte inferiore del connettore IEC interno.

Il tipo corretto di fusibile è 20 x 5mm 250V HBC ritardato con la seguente potenza:

230V operation : 1.6A (T)

115V operation : 3.15A (T)

Accertarsi di utilizzare solo i fusibili della potenza e del tipo prescritti per eventuali sostituzioni. L'uso di fusibili improvvisati e la cortocircuitazione del portafusibili è vietato.

Cavo di alimentazione

Collegare lo strumento all'alimentazione AC utilizzando il cavo di alimentazione fornito. Se è necessaria una spina di alimentazione per uno zoccolo diverso, è necessario utilizzare un cavo adatto e approvato, con spina a muro e connettore IEC60320 C13 per il collegamento con lo strumento. Per determinare la portata corretta del set di cavi per l'alimentazione AC desiderata, fare riferimento alle informazioni sull'attrezzatura e alle Specifiche.

AVVERTENZA! LO STRUMENTO DEVE ESSERE PROVVISTO DI MESSA A TERRA.

Qualsiasi interruzione del conduttore di messa a terra dell'alimentazione interno o esterno allo strumento, lo renderà pericoloso. È vietata qualsiasi interruzione intenzionale.

Montaggio

Questo strumento può essere montato su banco o a muro. Un kit per montaggio su scaffale di 19” è disponibile presso il Produttore o le sue rappresentanze estere.

Ventilazione

L’alimentazione elettrica viene raffreddata da una ventola intelligente a più velocità che coadiuva la convezione verticale. Fare attenzione a non coprire le prese d’aria in basso o le ventole nella parte superiore. Una volta montato a muro, lasciare sopra e sotto lo strumento lo spazio per una adeguata ventilazione e/o utilizzare un cassetto di ventilazione per ventilazione forzata.

Connessioni del pannello frontale

Il carico deve essere connesso ai terminali positivo (rosso) e negativo (nero) con la scritta OUTPUT. Entrambi sono completamente liberi e possono essere connessi a terra.

Connessioni a sensori remoti alla tensione di carico, se necessarie, vengono eseguite dai terminali a SENSE (sensori) positivo (+) e negativo (-). Ruotare lo switch LOCAL/REMOTE (LOCALE/REMOTO) su REMOTE (remoto) quando si desidera utilizzare i sensori remoti. In caso contrario, tornare su LOCAL (locale).

⚠ **Attenzione!** Le tensioni superiori a 60 V c.c. sono pericolose, come specifica la norma EN 61010-1; prestare molta attenzione quando si utilizza un alimentatore con tensioni superiori a questo valore.

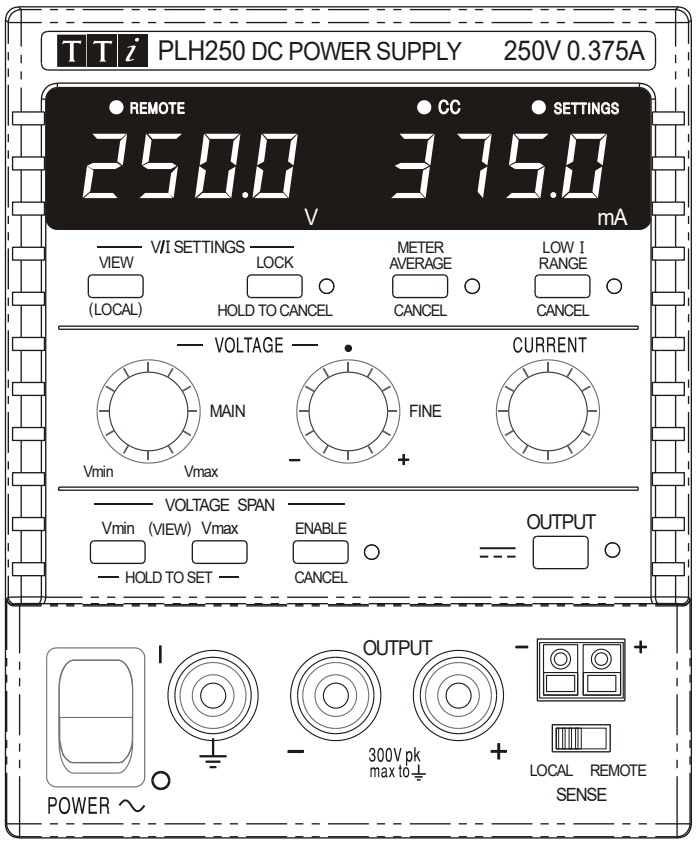
Gli adattatori a vite di sicurezza universali utilizzati per l'uscita soddisfano i requisiti di isolamento rinforzato per tensioni fino a 250 V c.c. in quanto la dispersione e la distanza dai contatti del morsetto sono superiori a 2,5 mm anche quando l'adattatore a vite è completamente aperto. Si consiglia comunque di stringere completamente i morsetti a vite e di **effettuare le connessioni usando solo cavi provvisti di spine di protezione da 4 mm a schermatura fissa.**

Le connessioni a ciascun morsetto Sense vengono effettuate inserendo l'estremità nuda del cavo Sense nel contatto premendo e poi rilasciando il pulsante a molla per bloccare il filo. Assicurarsi che l'estremità esposta del filo sia completamente inserita ed impossibile da toccare.

⚠ **Effettuare sempre le connessioni allo strumento con OUTPUT disattivato.**

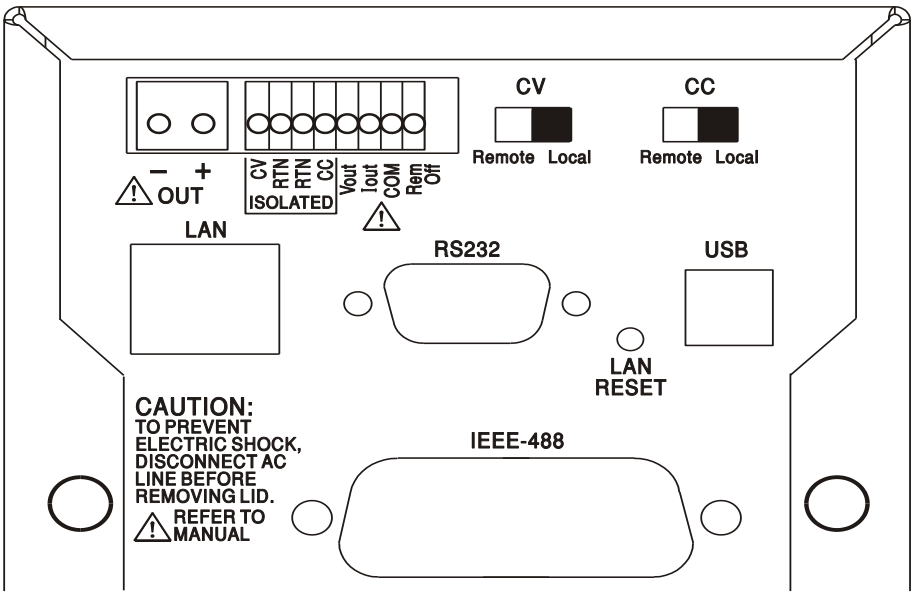
Il terminale con la scritta ⏚ è connesso alla terra dello chassis e alla messa a terra.

VISTA DEL ANNELLO FRONTALE



Connessioni del pannello posteriore (programmabili solo modelli)

I modelli non programmabili non prevedono la presenza di connessioni sul pannello posteriore. Le connessioni del pannello posteriore della figura seguente si riferiscono alle unità programmabili:



Terminali Output e Sense principali

I morsetti Output sono duplicati nella morsettiera del pannello posteriore; per motivi di spazio, il gruppo OUT riporta solo i simboli a + e –. Queste connessioni sono in parallelo con quelle equivalenti del pannello frontale.

Le connessioni a rilevamento remoto non sono disponibili nel pannello posteriore; se un'applicazione richiede il rilevamento remoto, è possibile usare i morsetti Sense frontali. Quando si utilizza il rilevamento remoto portare l'interruttore LOCAL/REMOTE (LOCALE/REMOTO) su REMOTE (REMOTO). Quando si utilizzano i terminali Output del pannello posteriore, si raccomanda di adottare sempre il rilevamento remoto per assicurare che la regolazione di uscita venga mantenuta entro le specifiche. Quando non si usa il rilevamento remoto, riportare l'interruttore su LOCAL (LOCALE).

Controllo analogico remoto

I collegamenti CV e CC sono destinati, rispettivamente, al controllo analogico di Output Voltage (Tensione di uscita) e di Current Limit (Limite di corrente) quando gli interruttori a cursore CV e CC sono impostati su Remote. Questi ingressi e il segnale di ritorno comune (RTN) sono isolati dall'uscita; la frequenza di isolamento rispetto all'uscita è di 300 V max. La scala di ingresso può essere impostata indipendentemente, tramite collegamenti interni, a 0-5 Volt (impostazione di fabbrica) o a 0-10 Volt per un'uscita massima 0-100%. L'assorbimento massimo consentito è di 60 V. CV e CC possono essere utilizzati indipendentemente oppure insieme.

Quando non si usa il controllo analogico remoto, gli interruttori a cursore CV e CC devono essere impostati su Local.

Uscita analogica

I collegamenti V_{OUT} e I_{OUT} forniscono uscite analogiche calibrate, rispettivamente, alla tensione di uscita e al limite di corrente impostati. La scala è fissata a 0-5 Volt per un'uscita massima 0-100%. Sui terminali sono sempre presenti V_{OUT} e I_{OUT}, indipendentemente dal fatto che lo strumento sia soggetto a un controllo locale o remoto.



Attenzione! COM si riferisce al circuito di controllo di uscita ed è ~1 V rispetto al potenziale di uscita positivo. V_{OUT} e I_{OUT} sono sempre presenti sui morsetti.



Non applicare tensioni esterne a questi terminali.

On/Off remoto

La chiusura dell'interruttore o una logica di basso ai collegamenti Rem Off e COM determinerà la disattivazione dell'uscita. Il segnale di ritorno COM fa riferimento all'uscita di alimentazione positiva.



Attenzione! COM si riferisce al circuito di controllo di uscita ed è ~1 V rispetto al potenziale di uscita positivo.



Non applicare tensioni esterne a questi terminali.

RS232

Connettore D femmina a 9 pin collegati come qui sotto riportato. Può essere connesso a una porta standard di un PC tramite un cavo maschio-femmina 1:1 completamente cablato e senza alcun tipo di collegamento incrociato.

Pin	Nome	Descrizione
1	RI	Definito passivamente (+V - 10kΩ)
2	TXD	Dati trasmessi dallo strumento
3	RXD	Dati inviati allo strumento
4	CTS	
5	GND	Terra
6	RTS	Definito passivamente (+V - 10kΩ)
7	DSR	Nessun collegamento interno
8	DTR	
9	CD	Nessun collegamento interno

Il segnale di terra è collegato al sistema di terra dello strumento.

USB

La porta USB è collegata al sistema di terra dello strumento. È conforme alle specifiche USB 2.0 (Full Speed) e richiede un cavo USB standard. Le funzioni Plug-and-Play di Windows dovrebbero riconoscere automaticamente il collegamento dello strumento. Se non viene rilevato il driver corretto, seguire le indicazioni visualizzate da Windows e selezionare i file del driver scaricati dal sito di supporto AIM-TTi (www.aimtti.com/support).

LAN

L'interfaccia LAN è stata progettata per soddisfare i requisiti 1.4 LXI (LAN eXtensions for Instrumentation) Core 2011. Il protocollo TCP/IP Sockets consente di attivare il controllo remoto tramite l'interfaccia LAN. Lo strumento contiene anche un server Web basilare che fornisce le informazioni sull'unità, consentendone anche la configurazione. Dato che vi è il rischio di interferire con la configurazione dell'interfaccia LAN, rendendo così impossibile la comunicazione LAN con lo strumento, il pannello posteriore contiene un interruttore separato (contrassegnato LAN RESET [Reimpostazione LAN]) per l'attivazione della procedura LAN Configuration Initialise (LCI, Inizializza configurazione LAN) per il ripristino delle impostazioni di fabbrica predefinite.

Per ulteriori particolari si rimanda al capitolo "Operatività remota". Per altre informazioni sugli standard LXI accedere a www.lxistandard.org/home.

GPIB (Opzione di fabbrica, su programmabili solo modelli)

I segnali di terra GPIB sono collegati al sistema di terra dello strumento. I sottoinsiemi adottati sono: SH1 AH1 T6 TE0 L4 LE0 SR1 RL2 PP1 DC1 DT0 C0 E2

Per l'impostazione dell'indirizzo GPIB si utilizza il pannello frontale.

Nel presente operating manuale, i tasti e gli zoccoli sul pannello frontale sono riportati in maiuscolo, ad esempio CURRENT, OUTPUT, LOCK. I messaggi visualizzati sul display a 7 segmenti sono mostrati in caratteri diversi, ad esempio **`turn oFF, OtP trip.`** Le funzioni aggiuntive dello strumento Dual Quad-mode sono descritte tutte insieme alla fine di questo capitolo.

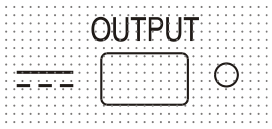
Accensione e condizioni in fase di attività

L'interruttore di accensione (POWER) si trova in basso a sinistra sul pannello frontale. Quando è collocato su (**I**) il manometro a destra indica brevemente la revisione del firmware prima che il display visualizzi i Volt e le Ampere di uscita.

Per i modelli PLH-P programmabili, vi è una diversa sequenza di visualizzazione predefinita al momento dell'accensione: prima di visualizzare i valori Volt e Ampère, il manometro sulla destra indica per un breve periodo il numero di revisione firmware dello strumento seguito dal numero di revisione firmware dell'interfaccia (sul manometro a sinistra appare l'indicazione **`IF`**). Se, dopo alcuni secondi, non viene rilevata alcuna connessione LAN fisica, il visore dello strumento lampeggerà per 10 secondi riportando, alternativamente, i valori correnti della tensione e della corrente e il messaggio **`LAn Err`**. L'indicazione della mancata rilevazione di una connessione LAN al momento dell'accensione è uno dei requisiti essenziali di conformità LXI che potrà, tuttavia, essere disabilitata con il comando "NOLANOK 1" su una qualsiasi interfaccia; per altre informazioni si rimanda al paragrafo degli Errore LAN della sezione "Operatività con l'interfaccia remota". Questa modifica di potenza in fase di impostazione viene mantenuta tale fino a quando non verrà annullata da un comando "NOLANOK 0", oppure tramite l'interruttore LAN RESET del pannello posteriore per ripristinare le impostazioni LAN di fabbrica predefinite. Vedere il paragrafo LAN della sezione "Operatività con l'interfaccia remota".

Si tenga presente che i messaggi visualizzati non interferiscono con l'operatività di alimentazione vera e propria.

All'accensione, nelle preimpostazioni dalla fabbrica l'uscita dovrebbe trovarsi su spenta. Le tensioni e le correnti di uscita predefinite saranno determinate dalle impostazioni attive del controllo e verranno riportate sul visore. Tutte le altre configurazioni si ritroveranno nelle condizioni in cui si sono lasciate prima dell'ultima disattivazione.



Lo stato dell'uscita DC all'accensione può essere impostato per essere 'sempre off' o 'come prima dell'ultima disattivazione'. La configurazione può essere cambiata come segue: tenendo premuto il tasto VIEW (visualizza), tenere premuto il tasto OUTPUT ⎓ ; il display all'inizio mostrerà la configurazione presente per 1 secondo (**`OP OFF`** se è ancora selezionata quella di fabbrica) prima di cominciare a lampeggiare quella nuova per 2 secondi (**`LASt Set`** in questo caso). Dopo 2 secondi la nuova impostazione rimane fissa sul display e la modifica viene realizzata; a questo punto, rilasciare i tasti OUTPUT e VIEW.

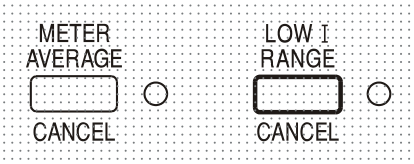
La ripetizione della procedura riporterà l'impostazione allo stato precedente.

Controllo uscita

Impostazione dell'uscita

Con l'alimentazione (power) attivata e il ⎓ OUTPUT spento, la tensione d'uscita e il limite di corrente possono essere accuratamente preimpostati utilizzando i controlli VOLTAGE (tensione) e CURRENT (corrente); il misuratore a sinistra mostra la tensione impostata, quello a sinistra, il valore massimo di corrente e l'indicatore delle SETTINGS (impostazioni) è acceso.

Quando lo switch d'uscita è attivato, l'indicatore OUTPUT si accende; il misuratore a sinistra ora visualizza la tensione corrente e quello a destra la tensione di carico.



Il limite più alto del controllo di CURRENT può essere posizionato tra quello massimo per questo modello e 75mA, con pressioni alternate del tasto LOW I RANGE, che offre la possibilità di impostare i limiti di corrente e la risoluzione di misurazione (da 0.01mA fino a 75mA) in maniera più precisa; l'indicatore accanto al tasto è acceso quando è selezionata la gamma bassa.

Per modificare la portata del limite di corrente, l'uscita deve essere disattivata; se attiva, nel display appare brevemente il messaggio di avvertimento **`turn oFF`**, l'indicatore OUTPUT lampeggia e la portata rimane immutata.

Tensione costante

La tensione d'uscita è regolata utilizzando i controlli VOLTAGE principale e fine; il controllo CURRENT imposta la corrente massima che può essere fornita.

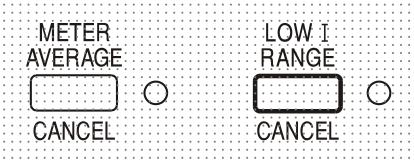
Corrente costante

Se la resistenza di carico è così bassa che, all'impostazione della tensione d'uscita, una corrente maggiore dei limiti correnti impostati fluttuerebbe, l'alimentatore passerà automaticamente a funzionare a corrente costante. L'uscita di corrente viene regolata utilizzando il controllo CURRENT e i controlli VOLTAGE impostano la tensione massima che può essere generata. L'indicatore CC si illumina e mostra la modalità corrente costante.

Uscita di corrente istantanea

Il controllo del limite di corrente può essere impostato per limitare la corrente d'uscita continua a livelli inferiori a 0.1mA (portata 0.01mA su 75mA). Tuttavia, come in tutti gli alimentatori da banco, un capacitore è connesso all'uscita per mantenere la stabilità e una buona risposta transiente. Questo capacitore si carica alla tensione d'uscita; un carico in uscita produrrà così un impulso di corrente dato che il capacitore si scarica, indipendente dalle impostazioni del limite di corrente.

Media di misurazione di corrente



Per ridurre il jitter di misurazione con correnti di carico che variano rapidamente si può selezionare un tempo costante di 2 secondi, premendo il tasto METER AVERAGE (media del misuratore). Per CANCEL (annullare) la media di misurazione e tornare al tempo costante standard di 20ms, premere di nuovo il tasto.

Connessione al carico

Il carico deve essere connesso ai terminali d'OUTPUT positivo (rosso) e negativo (nero). Entrambi sono completamente liberi e possono essere connessi a terra.

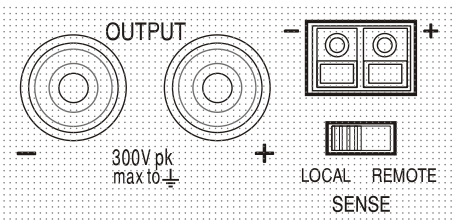
Attenzione! Le tensioni superiori a 60 V c.c. sono pericolose, secondo le indicazioni della norma EN 61010-1; prestare molta attenzione quando si utilizza un alimentatore con tensioni superiori a questo valore.

Si consiglia di effettuare le connessioni usando solo cavi provvisti di morsetti a cappuccio da 4 mm a schermatura fissa. Accertarsi che il circuito a cui vengono effettuate le connessioni sia opportunamente isolato; in conformità alla norma EN61010-1, evitare che, in condizioni normali o in presenza di un singolo guasto, i componenti accessibili del circuito esterno vadano sotto tensione, creando una condizione di pericolo.

Effettuare sempre le connessioni allo strumento con OUTPUT disattivato.

Sensori remoti

L'uso dei sensori remoti è raramente richiesto poiché la corrente di uscita massima dello strumento è bassa. Tuttavia, anche a bassa corrente la resistenza dei terminali di connessione può causare differenze tra la tensione di alimentazione indicata e la tensione di carica effettiva (due cavi di collegamento da 200 mΩ calano di 0,2 V a 500 mA, ad esempio).



Questo problema può essere minimizzato utilizzando cavi corti e spessi, ma se necessario può essere completamente superato utilizzando la funzione di sensore remoto.

Ciò richiede la connessione dei terminali dei sensori all'uscita del carico invece che alla fonte; inserire i cavi nei terminali del SENSE (sensore) alla fonte e connettere direttamente al carico. Ruotare lo switch LOCAL/REMOTE su REMOTE.

⚠ **Attenzione!** Le tensioni superiori a 60 V c.c. sono pericolose, come specifica la norma EN 61010-1; prestare molta attenzione quando si utilizza un alimentatore con tensioni superiori a questo valore.

Assicurarsi che l'estremità esposta del cavo sia completamente inserita e impossibile da toccare. **Effettuare sempre le connessioni allo strumento con OUTPUT disattivato.**

⚠ **Accertarsi che il circuito a cui vengono effettuate le connessioni sia opportunamente isolato; in conformità alla norma EN61010-1, evitare che, in condizioni normali o in presenza di un singolo guasto, i componenti accessibili del circuito esterno vadano sotto tensione, creando una condizione di pericolo.**

Per evitare instabilità e problemi di risposta transiente, bisogna fare attenzione a garantire un buon accoppiamento tra ogni uscita e il cavo del sensore. Ciò si può eseguire sia intrecciando i cavi sia utilizzando cavi coassiali schermati (sensore su quello interno). Può essere utile anche un condensatore elettrolitico con tensione nominale adatta sul punto di collegamento del carico. La caduta di tensione in ciascun cavo d'uscita non deve superare gli 0,5 Volt. Ruotare lo switch LOCAL/REMOTE di nuovo su LOCAL quando il sensore remoto non è in funzione.

Connessioni di uscita e rilevamento remoto sui modelli programmabili

Sul pannello posteriore di tutti i modelli programmabili vi è una duplicazione dei terminali Output e Sense, particolarmente utili quando gli strumenti sono montati su rack. Se è necessario il rilevamento remoto, è possibile usare i terminali Sense anteriori. Collegare i terminali Sense al carico, seguendo le indicazioni sopra riportate e impostare l'interruttore LOCAL/REMOTE su REMOTE.Quando si utilizzano i terminali Output del pannello posteriore senza sensore remoto, accertarsi che l'interruttore del pannello frontale sia impostato su LOCAL.

Connessioni parallele e in serie con altre uscite

Le uscite dell'alimentatore sono completamente libere e possono essere utilizzate in serie con altre unità di alimentazione per generare tensioni DC che arrivano fino a 300V DC.

⚠ La tensione massima possibile tra i terminali e la messa a terra (⏚) è 300V DC

⚠ **Attenzione!** Le tensioni superiori a 60 V c.c. sono pericolose, come specifica la norma EN 61010-1; prestare molta attenzione quando si utilizza un alimentatore con tensioni superiori a questo valore. **Effettuare sempre le connessioni allo strumento con OUTPUT disattivato.**

Si noti che l'unità può solo fornire corrente, e non riceverla, e di conseguenza le unità non possono essere collegate in serie in antifase.

L'unità può essere connessa in parallelo con altre per produrre correnti più alte. Quando diverse unità sono collegate in parallelo, la tensione d'uscita sarà la stessa di quella dell'unità con le impostazioni di tensione d'uscita maggiore, fino a che la sottrazione di corrente non supererà l'impostazione del suo limite di corrente; quindi l'uscita scenderà a quella dell'impostazione più bassa seguente, e così via. In modalità corrente costante, le unità possono essere collegate in parallelo per fornire una corrente uguale alla somma delle impostazioni dei limiti di corrente.

Protezione

L'uscita dispone di una protezione intrinseca contro i cortocircuiti ed è protetta contro i ritorni di tensione da un diodo; la corrente continua di ritorno non deve eccedere 3 Ampere, benché i transienti possano essere molto più elevati. Se i ritorni di tensione che si verificano possono originare più corrente del limite di corrente stabilito, e l'uscita è attiva, questa entrerà nel limite di corrente (l'indicatore corrente costante lampeggerà) e il suo display indicherà il ritorno di tensione sul diodo di protezione; se l'uscita è disattivata, lampeggerà solo l'indicatore corrente costante.

Come in tutti gli alimentatori a singola estremità regolati in serie, l'unità non è in grado di incamerare corrente da una fonte esterna. Se viene applicata da una fonte esterna una tensione maggiore di quella d'uscita impostata per l'unità, il regolatore interno si spegnerà e il flusso di corrente si interromperà; se l'uscita viene attivata sul misuratore di tensione si leggerà quella applicata. Non risulterà alcun danno fornendo una tensione che non superi quella massima consentita dall'uscita dell'alimentatore per più di 20 V.

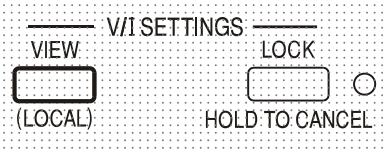
Con l'OUTPUT disattivata, il carico rimane connesso allo stadio d'uscita dell'alimentatore; la tensione d'uscita è semplicemente impostata su zero. Ai terminali dell'alimentatore non applicare tensioni esterne che superino di 20V la tensione d'uscita stabilita, anche con l'uscita disattivata, per evitare danni.

Protezione da sovratemperatura

Un sensore interno individuerà la sovratemperatura causata da un blocco del flusso dell'aria, da un guasto della ventola o altri problemi del circuito. La sovratemperatura farà disattivare l'uscita, l'indicatore OUTPUT comincerà a lampeggiare e il display mostrerà il messaggio **`OtP triP`** . Una volta rimossa la causa e raffreddato il dispositivo, l'indicatore d'uscita si spegnerà, ma il messaggio **`OtP triP`** resterà visualizzato. Premendo il tasto OUTPUT una volta, il display passerà a mostrare la tensione e la corrente preimpostate (l'indicatore delle SETTINGS (impostazioni) – si illuminerà) ma l'uscita rimarrà inattiva; premendolo una seconda volta l'uscita di riattiverà normalmente.

Se il tasto OUTPUT viene premuto mentre lo strumento è ancora in sovratemperatura (l'indicatore OUTPUT – lampeggia) il messaggio **`OtP triP`** viene sostituito dalla tensione e dalla corrente preimpostate (l'indicatore delle SETTINGS – si illuminerà), ma l'uscita rimarrà inattiva; ogni ulteriore pressione del tasto causerà la breve apparizione del messaggio **`OtP triP`** ma l'uscita rimarrà inattiva fino a che non terminerà la situazione di sovratemperatura..

Impostazioni di Visualizzazione



I limiti predefiniti della tensione e della corrente vengono sempre mostrati quando l'uscita è inattiva, ma possono anche essere visualizzati quando è attiva, premendo il tasto VIEW; in tal modo si illumina l'indicatore delle SETTINGS.

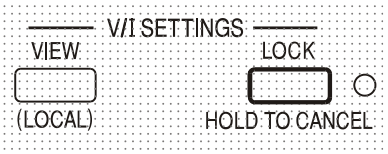
Impostazioni di Blocco

La pressione del tasto LOCK causerà il blocco digitale del limite predefinito della tensione e della corrente. Le impostazioni vengono memorizzate al numero più vicino. Le successive regolazioni dei controlli della VOLTAGE e della CURRENT non avranno effetto.

Poiché l'annullamento del LOCK causerà la modifica delle impostazioni d'uscita se le posizioni del controllo della VOLTAGE e della CURRENT sono state spostate, prima che il LOCK venga annullato verranno visualizzati segnali di avvertimento.

Premere e tenere premuto il tasto per annullare il LOCK.

Se l'OUTPUT è off (cioè in sicurezza) il display lampeggerà per due volte le impostazioni 'sbloccate' prima che la modifica venga attuata; quindi la luce LOCK si spegnerà.



Se l'uscita è ancora attiva, **`OP on`** (uscita on) lampeggerà per due volte sul display, seguita da un lampeggio delle impostazioni 'sbloccate' per 2-3 secondi (all'inizio più lentamente, poi più veloci) prima che la modifica venga implementata; l'indicatore del LOCK si spegnerà una volta eseguita la modifica.

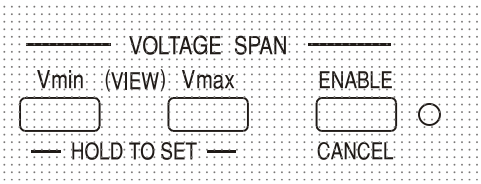
Lasciando il tasto LOCK in qualunque momento durante il lampeggio del display, provocherà l'annullamento dell'azione.

Non è possibile cambiare il limite di corrente (vedi capitolo Impostazione dell'uscita), o i limiti dell'ampiezza di tensione (vedi capitolo Ampiezza di tensione) con il LOCK attivato; in tal caso verrà visualizzato brevemente il messaggio **`Unloc`** e l'indicatore del LOCK lampeggerà. Inoltre, se l'uscita è attiva quando vengono tentate queste azioni, dapprima verrà visualizzato nel display il messaggio **`turn oFF`** (con l'indicatore d'uscita lampeggiante), che sarà seguito dal messaggio **`Unloc`** (con l'indicatore del LOCK – lampeggiante).

All'accensione, lo stato della modalità LOCK è identico a quello presente all'ultimo spegnimento.

Utilizzo dell'ampiezza di tensione

La capacità di VOLTAGE SPAN (ampiezza di tensione) (**V-Span**) permette all'utente di ridefinire i valori estremi dei controlli della VOLTAGE in modo che funzionino all'interno di una portata di tensione specifica e più ristretta. Ciò, non solo offre il vantaggio di proteggere contro le applicazioni accidentali al carico di tensione al di fuori della portata, ma fornisce anche controllo analogico ad alta risoluzione sulla portata di tensione specifica utilizzando la rotazione completa a 300° dei controlli di tensione.



V-Span viene acceso o spento con il tasto ENABLE (attiva). L'indicatore ENABLE è acceso quando è selezionato V-Span. L'impostazione della fabbrica è V_{min} = 3V, V_{max} = 5V

Poiché attivare il V-Span cambia sempre la tensione d'uscita, esso può essere attivato o annullato solo con la tensione inattiva. Se si tenta di attivarlo o annullarlo con la tensione in funzione, il display mostrerà brevemente il messaggio **`turn oFF`** per avvisare l'utente di disattivarla.Per impostare nuovi valori per V_{min} o V_{max} le funzioni V-Span devono essere disattivate (annullate).

Il limite minimo di tensione viene definito utilizzando i controlli MAIN e FINE VOLTAGE (tensione principale e fine) , per impostare esattamente i valori desiderati; il tasto V_{min} viene quindi tenuto premuto fino a che il display di sinistra (V) smette di lampeggiare e quello di destra (mA) mostra **`Set`**. Le impostazioni possono essere visualizzate sempre, con una breve pressione (<1 secondo) del tasto V_{min}.

Il limite massimo della tensione viene impostato e VIEWed (visualizzato) esattamente allo stesso modo, utilizzando i controlli di VOLTAGE e il tasto V_{max}.

I limiti possono essere impostati nell'ordine desiderato e con tutti i valori necessari all'interno della portata d'uscita dello strumento, ma il V-Span può solo essere acceso con il tasto ENABLE se $V_{max} \geq (V_{min} + 0.1V)$; se non si verifica questa condizione, si visualizzerà brevemente il messaggio **`Set Err`** e la funzione V-Span non verrà implementata.

Quando V-Span è attivo, la portata del controllo MAIN VOLTAGE (tensione principale) è esattamente da V_{min} a V_{max} quando il controllo FINE è impostato sulla metà, segnalato sul pannello con un • . Il controllo FINE di per sé, può essere utile per impostare una regolazione più precisa di ±1% (dell'ampiezza di tensione). Si fa comunque presente che se V_{max} è impostato su un valore vicino a 250V, non è possibile regolare la tensione a valori superiori a 250 V con il comando FINE.

All'accensione, lo stato della modalità V-Span è identico a quello presente all'ultimo spegnimento.

Controllo analogico remoto (Solo modelli programmabili singoli)

Il controllo analogico remoto della tensione e della corrente di uscita è possibile utilizzando le tensioni di controllo variabili esterne applicate rispettivamente tra gli ingressi CV o CC e Return (RTN) del pannello posteriore. Questi ingressi sono isolati dall'uscita; la tensione di isolamento massima rispetto all'uscita è di 300V. Gli ingressi sono protetti da tensioni di ingresso eccessive fino a 60 V.

Per controllare un'unità "slave" (dipendente) tramite i rispettivi ingressi CV e CC slave, è possibile usare le tensioni di controllo di uscita analogica V_{out} e I_{out} di un'unità operante come "master" (principale).

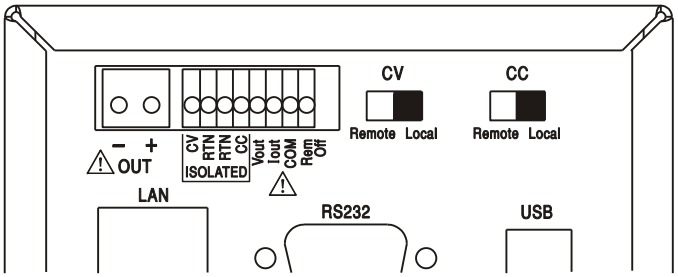
Controllo analogico della tensione

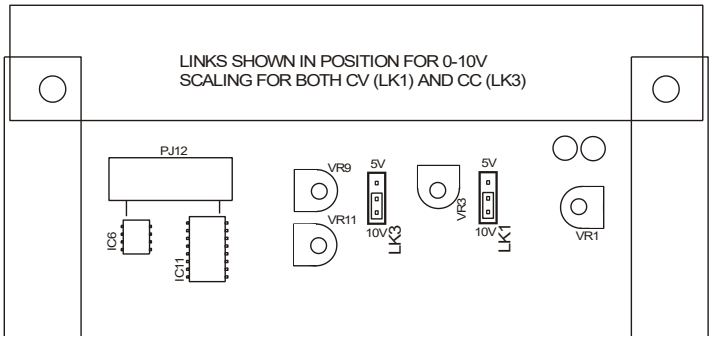
Quando l'interruttore CV del pannello posteriore è su Remote e agli ingressi CV e RTN si applica una tensione di programmazione, si ha la possibilità di attivare il controllo di tensione analogico remoto.

Quando l'interruttore CV è impostato su Remote, i controlli VOLTAGE (TENSIONE) del pannello frontale vengono disabilitati. Per riattivare il controllo sul pannello frontale, riportare l'interruttore su Local.

La scala di ingresso predefinita è di 0-5 Volt per una tensione di uscita nominale 0-100%. La scala di tensione di ingresso può essere modificata da 0 V a 10 V modificando un ponticello di collegamento interno. Scollegare lo strumento dall'alimentazione CA e rimuovere la copertura come descritto nella sezione "Installazione". Osservando la vista dall'alto dello strumento in figura, spostare il ponticello di collegamento alto in posizione LK1 per collegare il centro e i pin da 10 V anziché il centro e i pin da 5 V.

Il controllo CV remoto può essere usato con CC impostato indifferentemente su Local o su Remote.





Controllo analogico della corrente

Quando si imposta l'interruttore CC del pannello posteriore su Remote, e agli ingressi CC e RTN si applica una tensione di programmazione, si ha la possibilità di impostare il controllo analogico remoto della corrente costante. Il controllo analogico remoto della corrente costante può essere usato solo per la gamma di corrente alta e non per la gamma 500 mA. Quando l'interruttore CC è impostato su Remote, i controlli CURRENT (CORRENTE) del pannello frontale vengono disabilitati. Per riattivare il controllo sul pannello frontale, riportare l'interruttore su Local.

La scala della tensione di ingresso predefinita è 0-5 Volt per la corrente nominale massima (solo gamma alta). La scala di tensione di ingresso può essere modificata da 0 V a 10 V cambiando un ponticello di collegamento interno. Scollegare lo strumento dall'alimentazione CA e rimuovere la copertura come descritto nella sezione "Installazione". Osservando lo vista dall'alto dello strumento mostrata nel disegno, spostare il ponticello di collegamento alto in posizione LK1 per collegare il centro e i pin da 10 V anziché il centro e i pin da 5 V.

Il controllo CC remoto può essere usato con CV impostato indifferentemente su Local o su Remote.

ATTENZIONE. Agli ingressi CV o CC non applicare tensioni di controllo esterne superiori ai valori massimi della gamma impostata (5 V o 10 V). Gli ingressi sono protetti contro le sovratensioni ma, quando la tensione di controllo è superiore al limite della gamma, con possibili danni conseguenti, lo strumento cercherà comunque di erogare una tensione o una corrente di uscita superiore rispetto alla gamma massima. Se la condizione persiste, le protezioni OVP e/o OCP potrebbero disattivare l'uscita; vedere la sezione seguente.

Protezioni OVP e OCP

Il firmware contiene le protezioni OVP (protezione contro le sovratensioni) e OCP (protezione contro le sovracorrenti) che possono essere impostate e utilizzate solo in condizioni di controllo remoto tramite le interfacce RS232, USB, LAN (LXI) o GPIB. Le possibilità di impostazione sono 10 mV e 1 mA con tempi di risposta nominali di 500 ms.

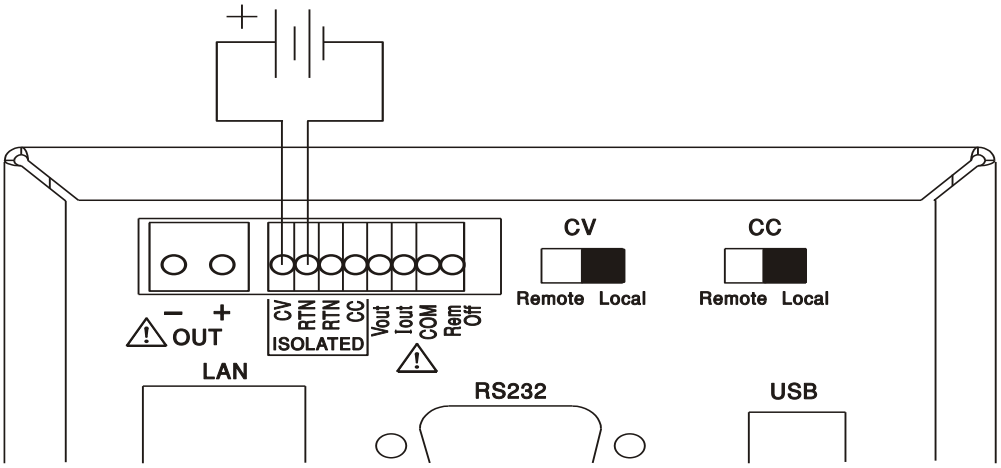
Tuttavia, le protezioni OVP e OCP continueranno a essere attive anche in modalità locale, ma saranno impostate per default al 105% del valore massimo della gamma dello strumento. Questa condizione fornisce un'utile protezione di chiusura nel caso in cui vi sia un'applicazione prolungata della tensione di controllo CV o CC che cerca di portare l'uscita a un valore superiore al 105% del valore massimo della gamma.

Considerazioni pratiche sull'uso di CV e di CC

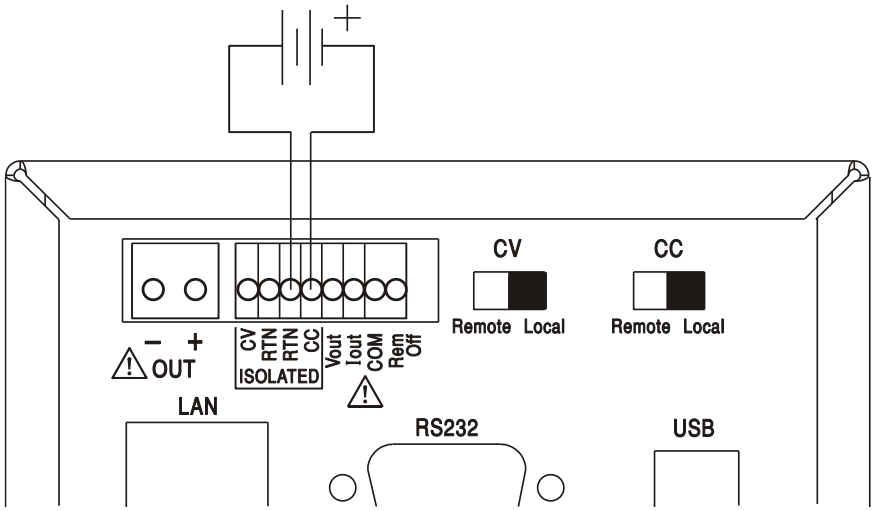
La stabilità delle tensioni di controllo influisce direttamente sulla stabilità dell'uscita. Un qualsiasi disturbo ai segnali di controllo genererà un conseguente disturbo sull'uscita. Per ridurre al minimo il disturbo all'uscita, collegare le tensioni di controllo agli ingressi CV, CC e RTN utilizzando coppie binate o schermate (schermatura a terra solo a un'estremità) e limitare il più possibile la lunghezza dei collegamenti. Si fa presente che il disturbo di uscita è leggermente più alto quando viene usato il controllo remoto analogico a causa del disturbo intrinseco nel circuito di ingresso isolante, vedere la sezione Dati tecnici.

Le figure seguenti mostrano i collegamenti per il controllo di tensione costante (CV) e di corrente costante (CC) in presenza di una tensione esterna.

Controllo della tensione costante



Controllo della corrente costante



Tenere presente che quando OUTPUT è attivo, il visore dello strumento riporterà sempre la tensione e la corrente di uscita effettive, indipendentemente da quale origine di controllo sia stata attivata. Al contrario, quando OUTPUT non è attivo, il visore riporterà la tensione e la corrente preimpostate tramite i controlli del pannello frontale (o dall'interfaccia digitale, quando attiva) e non i valori determinati dagli ingressi CV e CC, anche nel caso in cui questi siano stati attivati (CV e CC impostati su Remote). Per evitare possibili confusioni, quando si usano CV e CC in remoto, sarebbe bene impostare i controlli del pannello frontale a un valore minimo.

Tensioni di controllo dell'uscita analogica

Le tensioni di controllo dell'uscita analogica V_{out} e I_{out} sono generate dalle tensioni di controllo interne effettive la cui origine attiva può essere definita tramite i controlli del pannello frontale, tramite l'interfaccia digitale (RS232, USB, LAN o GPIB) oppure tramite gli ingressi analogici CV e CC. V_{out} e I_{out} vengono bilanciate in modo che lo 0-100% della tensione e delle corrente (solo per la gamma alta) di uscita nominale generi 0-5 V ai terminali V_{out} e I_{out} del pannello posteriore in rapporto a COM. COM è collegato all'uscita positiva.

I_{out} corrisponderà sempre alla corrente impostata, indipendentemente dall'attivazione o meno dell'uscita anche se, quando l'uscita è disattivata, V_{out} scenderà a 0 V.

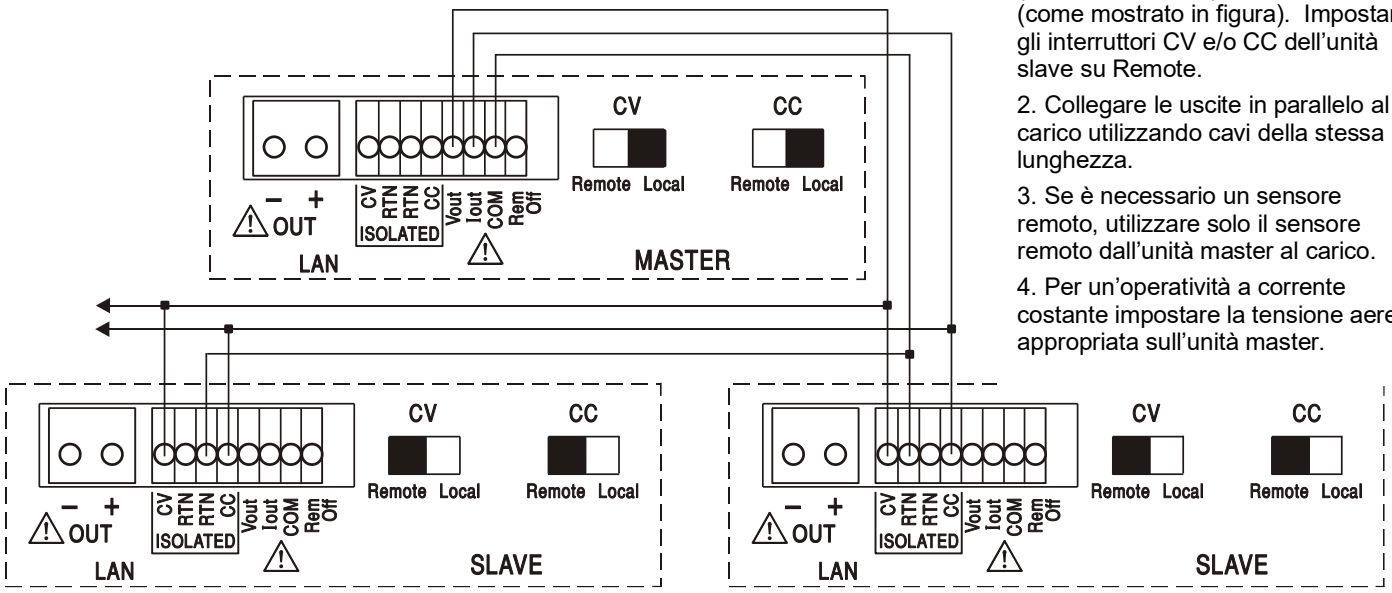
Attenzione! COM si riferisce al circuito di controllo di uscita ed è ~1 V rispetto al potenziale di uscita positivo. V_{OUT} e I_{OUT} sono sempre presenti sui morsetti.

Operatività in parallelo nella configurazione Master-Slave

L'operatività in parallelo nella configurazione master-slave consente di ottenere correnti di uscita più elevate grazie a una suddivisione uniforme della corrente fra l'unità e il controllo sia per la tensione sia per la corrente provenienti da una singola unità. Tutte le unità dovrebbero essere dello stesso tipo, ovvero con la stessa tensione e corrente di uscita nominali. La figura mostra le 3 unità collegate in parallelo. Per ottenere una suddivisione uniforme di corrente ogni unità, per poter assicurare cadute di tensione anch'esse uniformi, deve essere collegata al carico in modo indipendente tramite una coppia di fili di diametro e lunghezza uguali. Collegare V_{out} e I_{out} dell'unità master agli ingressi CV e CC delle unità slave (impostazione di CV e di CC su Remote) come qui indicato. Collegare V_{out} , I_{out} e COM del master agli ingressi CV, CC e RTN degli slave (impostare gli interruttori CV e CC su Remote) come da figura.

La tensione e la corrente dell'unità master possono essere impostate tramite i controlli del pannello frontale, l'interfaccia digitale oppure con l'applicazione di una tensione esterna agli ingressi di controllo analogici CV e CC.

Operatività in parallelo nella configurazione master-slave



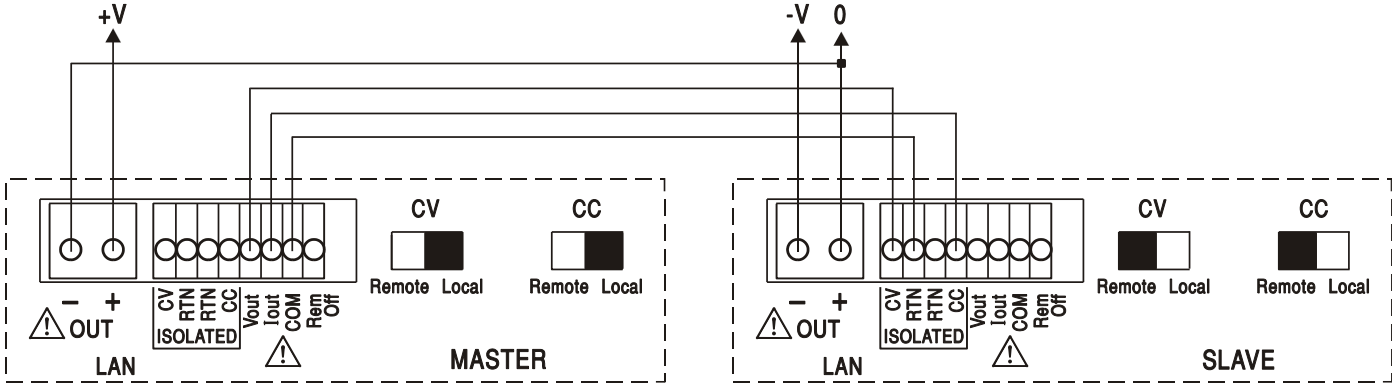
Note:

1. Le unità possono essere cablate per CV (tensione costante), per CC (corrente costante) o per entrambe (come mostrato in figura). Impostare gli interruttori CV e/o CC dell'unità slave su Remote.
2. Collegare le uscite in parallelo al carico utilizzando cavi della stessa lunghezza.
3. Se è necessario un sensore remoto, utilizzare solo il sensore remoto dall'unità master al carico.
4. Per un'operatività a corrente costante impostare la tensione aerea appropriata sull'unità master.

In modalità a tensione costante, la tensione del carico corrisponde a quella impostata sull'unità master servendosi dei controlli del pannello frontale, dell'interfaccia digitale o dell'ingresso di controllo remoto di CV. Il limite di corrente per il sistema (ovvero la corrente in modalità di corrente costante) corrisponde al limite di corrente impostato sull'unità master x n, dove "n" è il numero totale di unità collegate in parallelo.

Funzionamento isolato o in serie nella configurazione Master-Slave

Il funzionamento isolato o in serie della configurazione Master-Slave consente di monitorare le tensioni di uscita e di impostare i limiti per più unità in un singolo strumento. Tutte le unità devono essere dello stesso tipo, ovvero la stessa tensione e corrente di uscita nominali. Il grafico mostra 2 unità collegate in serie per monitorare ±Volt e i limiti attuali. Collegare V_{out} , I_{out} e COM del master agli ingressi CV, CC e RTN degli slave (impostare gli interruttori CV e CC su Remote) come da figura.



Se sono necessari i limiti di corrente separati, impostare CC su Local e impostare i limiti dal pannello frontale di ciascuna unità.

Avvertenza! Nel funzionamento in serie fare attenzione a non superare la tensione nominale di funzionamento massima (300 V) di qualsiasi morsetto rispetto alla messa a terra (⏚) .

Disattivazione in remoto

La chiusura dell'interruttore o una logica di basso fra gli ingressi Rem Off e COM del pannello posteriore disattiveranno in remoto l'uscita precedentemente attivata; sul pannello anteriore, inoltre, si spegnerà la spia luminosa OUTPUT. L'uscita potrà essere riattivata con la riapertura dell'interruttore fra Rem Off e COM.



Attenzione! COM fa riferimento al circuito di controllo di uscita ed è ~1V rispetto al potenziale di uscita positivo.

Lo strumento può essere controllato in remoto utilizzando le interfacce RS232, USB, LAN o GPIB (opzionale). Il controllo analogico remoto è stato descritto nella sezione precedente.

L'azionamento remoto dell'apparecchio tramite la porta USB funziona come per una porta RS232 utilizzando però il connettore USB. Il software fornito con lo strumento imposta il computer di controllo affinché la connessione USB abbia virtualmente le stesse caratteristiche di una porta COM. È possibile utilizzare il software dell'applicativo sul computer come se fosse collegato tramite quella porta COM.

L'interfaccia LAN è stata progettata per soddisfare i requisiti 1.4 LXI (LAN eXtensions for Instrumentation) Core 2011. Il protocollo TCP/IP Sockets consente di attivare il controllo remoto tramite l’interfaccia LAN. Lo strumento contiene anche un server Web basilare che fornisce le informazioni sull’unità, consentendone anche la configurazione da un navigatore Web. Dal navigatore è anche possibile utilizzare un controllo a semplice linea di comando.

Lo strumento, nella sua versione standard, viene fornito con le interfacce RS232, USB e LAN; l’interfaccia GPIB è opzionale. Tutte le interfacce sono sempre attive (uno dei requisiti LXI) ma, tramite le opzioni di configurazione delle varie pagine Web, si ha la possibilità di limitare l’accesso alle singole interfacce.

Blocco di un’interfaccia

Tutte le interfacce remote sono attive in tempo reale in ogni momento, per eliminare la necessità di selezionare l'interfaccia attiva e garantire che l'interfaccia LAN sia sempre disponibile (come richiesto dall’LXI standard). . Per ridurre il rischio che lo strumento venga inavvertitamente posto sotto il controllo contemporaneo di due interfacce, vi è una serie di istruzioni che consente di attivare un semplice meccanismo di blocco e di rilascio. Il blocco viene rilasciato automaticamente tutte le volte viene rilevata una condizione di scollegamento oppure quando si preme il pulsante Local. L’accesso all’interfaccia può essere limitato agendo anche a livello delle pagine Web.

L’invio di un comando “IFLOCK” consente di porre lo strumento sotto l’esclusivo controllo di una qualsiasi delle interfacce disponibili. Il blocco potrà essere rilasciato solo tramite l’invio di un comando “IFUNLOCK” dall’interfaccia che ha attivato il blocco; l’invio di un comando “IFLOCK?” consente, invece, di interrogare lo stato di una qualsiasi interfaccia. La risposta di uno di qualsiasi di questi comandi sarà “–1” nel caso il cui il blocco sia gestito da un’altra interfaccia, “0” se l’interfaccia è libera e “1” se il blocco è gestito dall’interfaccia dalla quale si avvia la richiesta. L’invio di un qualsiasi comando da un’interfaccia che non è associata a diritti di controllo e che tenta di modificare lo stato dello strumento determinerà l’impostazione del bit 4 dello Standard Event Status Register (Registro di stato degli eventi standard) e inserirà il valore “200” nell’Execution Error Register (Registro degli errori di esecuzione) per indicare l'assenza di diritti sufficienti per avviare l'operazione richiesta.

Nota: dall’interfaccia Web si ha anche la possibilità di impostare i diritti di un’interfaccia particolare su “read only” (solo lettura) oppure su “no access” (nessun accesso).

Selezione dell’indirizzo

La proprietà dell’indirizzo dello strumento è un requisito strettamente necessario solo per l’interfaccia GPIB. Tuttavia, da una qualsiasi interfaccia, si potrà sempre inviare un comando ADDRESS? (INDIRIZZO?) per identificare con facilità quale strumento è sotto il controllo di una porta COM (per le interfacce RS232 o USB) o di un socket TCP (per l’interfaccia LAN) particolari. Si tenga però presente che l’interfaccia LAN è dotata anche di una funzione “Identify” (Identificazione), accessibile dalle pagine Web dello strumento, il cui scopo è quello di fare lampeggiare il visore dello strumento fino a quando la funzione non verrà cancellata.

Iniziare con lo strumento spento e, tenendo premuti i tasti Lock, Meter Average e Current Range accendere lo strumento. Lo schermo mostra **Addr** nella schermata Volt e **nn** nella schermata mA, dove **nn** è l'impostazione corrente (predefinita: **Addr 11**). L'indirizzo può essere diminuito o accresciuto con i tasti Meter Average e Current Range rispettivamente dell'intervallo da 1 a 31 inclusi (non 0), con 'wrap-round'. L'indirizzo viene confermato. Uscire dalla procedura tenendo premuto il tasto Lock; lo schermo mostra **SEt** e il nuovo indirizzo per circa 2 secondi, tornando alla normale schermata Volt e mA quando il nuovo indirizzo è stato accettato.

L'indirizzo può essere impostato anche tramite le pagine Web dello strumento.

Operatività remota/locale

Al momento dell'accensione lo strumento entrerà nello stato locale, con l'indicatore REMOTE spento. In questo stato è possibile avviare tutte le operazioni attivabili dal pannello frontale. Quando lo strumento è in condizione di "ascolto" e riceve un comando entra nello stato remoto, indicato dall'accensione dell'indicatore REMOTE. In questo stato il pannello frontale risulta bloccato e potranno essere elaborati solo i comandi remoti. Le impostazioni V/I, Meter Average, Current Range e lo stato(i) non subiranno alcuna modifica ma, se attivi, gli indicatori LOCK e V-Span verranno disattivati. I valori Vmin e Vmax verranno conservati. Con la pressione del tasto LOCAL lo strumento potrà essere riportato allo stato locale; tuttavia, l'effetto di questa azione rimarrà tale solo fino a quando lo strumento non verrà di nuovo indirizzato o fino a quando non riceverà dall'interfaccia un altro carattere per la riattivazione dello stato remoto. Il ritorno allo stato locale attivato da questa azione, o con il comando LOCAL, manterrà le impostazioni V/I agli ultimi valori impostati in remoto, con l'attivazione di Lock Settings (Impostazioni blocco) e mantenendo inalterato lo stato dell'uscita.

Interfaccia RS232

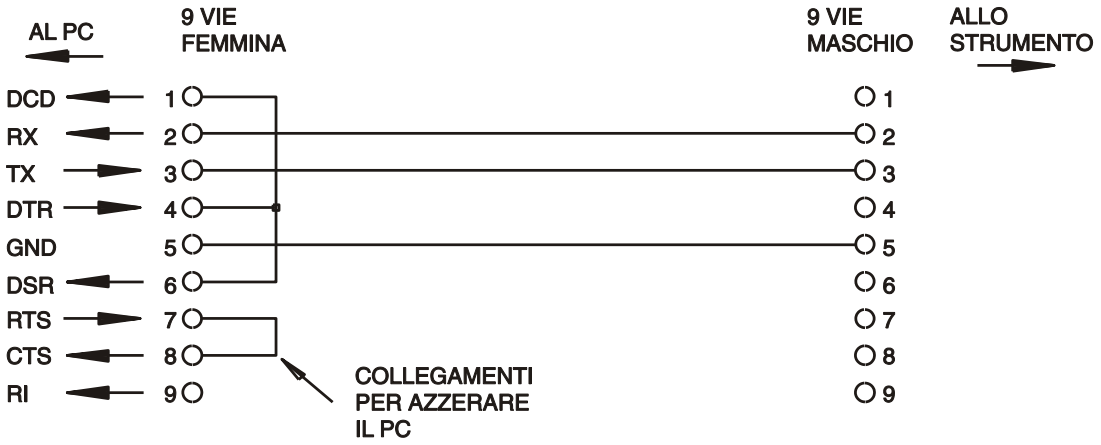
Connettore per interfaccia RS232

Il connettore a 9 vie tipo D per interfaccia seriale si trova sul pannello posteriore dello strumento. I collegamenti ai pin sono riportati di seguito:

Pin	Nome	Descrizione
1	RI	Dichiarato passivamente (+V - 10 kΩ)
2	TXD	Dati trasmessi dallo strumento
3	RXD	Dati ricevuti dallo strumento
4	CTS	
5	GND	Messa a terra segnale
6	RTS	Dichiarato passivamente (+V - 10 kΩ)
7	DSR	Nessuna connessione interna
8	DTR	
9	CD	Nessuna connessione interna

Collegamenti RS232

Collegare l'interfaccia RS232 a un porta PC standard mediante un cavo 1:1 maschio-femmina interamente cablato senza connessioni incrociate. In alternativa, solo i pin 2, 3 e 5 devono essere collegati al PC. Tuttavia, è necessario effettuare collegamenti del connettore sul PC fra i pin 1, 4 e 6 e fra quelli 7 e 8, vedi diagramma.



La velocità di trasmissione (Baud rate) per questo strumento è impostata a 9600 Baud; gli altri parametri vengono definiti come qui sotto riportato:

Bit di avvio: 1	Parità: Nessuna
Bit di dati: 8	Bit di stop: 1

Set di caratteri RS232

Essendo necessario l'handshaking XON/OFF, è possibile trasmettere solo dati in codice ASCII; non sono consentiti dati binari. Il bit 7 del codice ASCII viene ignorato, ovvero si presume che sia stato impostato su basso. Poiché la mnemonica dei comandi non fa distinzione fra lettere maiuscole e lettere minuscole, è possibile utilizzarle entrambe. I codici ASCII al di sotto di 20H (spazio) non sono utilizzati. In questo manuale 20H corrisponde a 20 nel sistema esadecimale. L'unità invierà XOFF quando vi saranno ancora 50 byte liberi e XON quando questo valore raggiungerà 100 byte.

Interfaccia USB

L'utilizzo dell'interfaccia USB per il controllo remoto richiede un driver di classe di dispositivi di comunicazione sul PC per fornire un'istanza di porta COM virtuale. In Windows un driver adatto è fornito da Microsoft, ma non è installato per impostazione predefinita. Il file di dati (.INF) necessario per l'installazione è disponibile per il download dal sito di supporto AIM-TTi (www.aimtti.com/support). Tuttavia, lo stesso driver è utilizzato anche da molti altri strumenti di questo produttore e potrebbe essere già presente sul PC.

Per installare il driver per la prima volta, accendere prima l'unità e poi collegare la porta USB al PC. Le funzioni "plug and play" di Windows dovrebbero riconoscere automaticamente l'aggiunta di nuovo hardware all'interfaccia USB e (eventualmente dopo la ricerca in internet per un certo periodo di tempo) invitano a digitare l'ubicazione di un driver idoneo. Seguire le istruzioni di Windows e selezionare i file del driver scaricati dal sito di supporto AIM-TTi (www.aimtti.com/support). Il file si chiama USB_ARM_VCP_xxx.INF, dove xxx rappresenta il numero di versione. (Nel pacchetto del driver scaricato è incluso anche un file readme.pdf, qualora fosse necessaria ulteriore assistenza.)

In alcuni casi Windows non completa questa procedura (soprattutto le versioni recenti che eseguono la ricerca prima in internet, cercando l'ID fornitore e l'ID prodotto univoci), nel qual caso lo strumento sarà visualizzato in Device Manager (Gestione dispositivi) come "non funziona correttamente". In questo caso, selezionare il dispositivo, fare clic con il pulsante destro del mouse e scegliere "update driver software..." (Aggiorna software del driver...), quindi "browse this computer for driver software..." (Cerca il software del driver nel computer...). Individuare quindi il file .INF incluso nel pacchetto del driver scaricato dal sito di supporto AIM-TTi (www.aimtti.com/support), come descritto sopra.

Una volta che Windows ha installato il driver del dispositivo, questo assegna un numero di porta COM per questa particolare unità. Questo numero dipende dalle precedenti assegnazioni di porta COM su questo PC e può essere necessario utilizzare Device Manager per trovarlo. Ogni strumento ha un identificatore USB univoco che viene ricordato dal sistema, quindi riceverà lo stesso numero della porta COM ogni volta che è collegato allo stesso PC (indipendentemente dalla presa dell'interfaccia fisica usata), anche se la porta COM scompare mentre lo strumento è scollegato o spento. Altri strumenti ricevono numeri di porte COM differenti.

Si noti che un PC diverso non necessariamente assegnerà lo stesso numero di porta COM per un particolare strumento (dipende dalla cronologia degli impianti), tuttavia Device Manager può essere utilizzato per modificare le assegnazioni date.

Questa porta COM virtuale può essere guidata dalle applicazioni di Windows (compreso un emulatore di terminale) esattamente come qualsiasi porta COM standard, tranne che la Baud rate (velocità di trasmissione) e le altre impostazioni sono inutili e vengono ignorate. Alcune vecchie applicazioni potrebbero non funzionare con numeri di porta COM 3 o 4, o sopra a 9. In questo caso, utilizzare Device Manager per modificare l'allocazione data. Una volta installato, il driver di Windows Update viene mantenuto nel solito modo.

LAN Interface

L'interfaccia LAN è progettata in conformità alla norma 1.4 LXI Core 2011 e contiene le interfacce e i protocolli descritti qui di seguito. Dato che vi è il rischio di interferire con la configurazione dell'interfaccia LAN, rendendo così impossibile la comunicazione LAN con lo strumento, il pannello posteriore contiene un interruttore separato (contrassegnato LAN RESET [Reimpostazione LAN]) per l'attivazione della procedura LAN Configuration Initialise (LCI, Inizializza configurazione LAN) per il ripristino delle impostazioni di fabbrica predefinite. Le impostazioni predefinite consentono allo strumento di recuperare le impostazioni tramite DHCP, se disponibile, oppure, quando DHCP viene disattivato (dopo 30 secondi), tramite la selezione automatica dell'indirizzo IP. Nell'improbabile eventualità in cui un indirizzo IP automatico non riesca a rilevare un indirizzo IP statico, viene assegnato l'indirizzo 192.168.0.100 . La reimpostazione LAN elimina qualsiasi protezione password impostata.

Per altre informazioni sugli standard LXI accedere a www.lxistandard.org/home

Connessioni LAN

Per utilizzare l'interfaccia LAN occorre conoscere l'indirizzo IP dell'apparecchio. Sul sito di supporto AIM-TTi (www.aimtti.com/support) è disponibile una guida allo strumento LXI Discovery Tool, contenente i collegamenti alla versione più recente dello strumento e ai relativi download. Lo strumento è un applicativo per PC Windows che può essere utilizzato per visualizzare gli indirizzi IP dei nomi degli host di tutti i dispositivi collegati conformi al protocollo VXI-11 o che supportano i registri multicast Domain Name System (mDNS). La connessione tramite router è la soluzione consigliata dato che è sostanzialmente più veloce nell'assegnazione degli indirizzi IP; una connessione diretta al PC inizierà ad assegnare un indirizzo IP solo dopo un time-out di 30 secondi di DHCP. Quando si fa doppio clic su una voce dell'elenco dei dispositivi rilevati si aprirà il navigatore Web del PC che visualizzerà la pagina iniziale del dispositivo corrispondente.

Il sito di supporto AIM-TTi (www.aimtti.com/support) fornisce collegamenti agli strumenti di rilevamento LAN, tra cui National Instruments Measurement & Automation Explorer e l'applicazione Agilent VEE.

Quando viene accesa, l'unità cercherà di recuperare, se disponibili, le impostazioni via DHCP oppure, nel caso in cui DHCP vada in time-out (dopo 30 secondi), tramite l'assegnazione automatica degli indirizzi IP. Nell'improbabile eventualità in cui un indirizzo IP automatico non riesca a rilevare un indirizzo IP statico, viene assegnato l'indirizzo 192.168.0.100. Se non è stata ancora attivata una connessione, il visore dello strumento lampeggerà e riporterà l'indicazione **`LAn Err`**; per ulteriori informazioni vedere la sezione "Errori LAN".

Server Web; protezione della configurazione con password

L'unità è dotata di un proprio server Web basilare. Questo server fornisce le informazioni sullo strumento e ne consente la configurazione.

La pagina Configure (Configurazione) può essere protetta con password per impedire le modifiche non autorizzate alla configurazione dell'operatività remota; la configurazione predefinita è "No password" (Nessuna password).Le istruzioni per impostare una password sono contenute all'interno della pagina Configure. La password potrà avere una lunghezza massima di 15 caratteri; si tenga presente che il campo del **nome utente deve essere lasciato vuoto**. L'impostazione della password potrà essere riportata al suo stato predefinito (nessuna password) utilizzando l'interruttore LAN RESET del pannello posteriore per riportare tutti i parametri LAN ai rispettivi valori di fabbrica predefiniti.

Le pagine Web prevedono anche la presenza di una funzione "Identify" (Identificazione) che consente all'utente di inviare allo strumento un comando di identificazione; la risposta è il lampeggiamento del visore dello strumento fino a quando il comando non verrà cancellato.

Server ping ICMP

L'unità contiene un server ICMP che consente di inviare un comando "ping" allo strumento indicando il nome o l'indirizzo IP del suo host.

Protocollo di rilevazione VXI-11

Lo strumento prevede una gestione particolarmente limitata di VXI-11, sufficiente per il protocollo di rilevazione ma senza la possibilità di eseguire altre operazioni.

Lo strumento adotta un mappatore di porte Sun RPC sulla porta TCP 111 e sulla porta UDP 111, così come definito da RPC1183. Le chiamate gestite sono: NULL, GET PORT e DUMP.

Sulla porta TCP 1024 viene utilizzato un protocollo VXI-11 molto semplificato, sufficiente unicamente per la rilevazione dello strumento. Le chiamate gestite sono le seguenti: CREATE LINK, DEVICE_WRITE, DEVICE_READ e DESTROY_LINK.

Dopo la creazione di un collegamento, qualsiasi cosa venga scritta sul dispositivo verrà ignorata e qualsiasi lettura proveniente dal dispositivo restituirà la stringa identificativa che ci si aspetterebbe di ottenere da un comando "*IDN?", nella forma

"Produttore,Modello,N. di serie,X.xx – Y.yy"

Per esempio

THURLBY THANDAR,PLH250-P,279730,1.00 – 1.00

dove "X.xx" corrisponde alla revisione del firmware principale e "Y.yy" è la revisione del firmware di interfaccia. Il firmware dell'interfaccia è un campo che l'utente potrà aggiornare tramite la porta USB.

Supporto mDNS e DNS-SD

Multicast DNS offre servizi DNS anche sulle reti sprovviste di un serve centrale DNS (o server DHCP). Questo agevola l'impostazione di una semplice LAN utilizzando nomi host significativi invece di un indirizzo IP grezzo. Il service discovery agevola sensibilmente la ricerca del dispositivo e l'utilizzo dei servizi che mette a disposizione.

I servizi forniti dallo strumento sono http (_http._tcp) and lxi (_lxi._tcp).

VISA Resource Name

A causa del supporto limitato di VXI-11(solo Discovery Protocol), si fa riferimento allo strumento solo attraverso le informazioni non elaborate sul socket quando viene utilizzato con pacchetti software che comunicano attraverso un VISA resource name. Ad esempio, uno strumento con indirizzo IP 192.168.1.100 ha normalmente un VISA resource name "TCPIP0::192.168.1.100::inst0::INSTR", ma per questo strumento il nome deve essere modificato con "TCPIP0::192.168.1.100::9221::SOCKET", dove 9221 è la porta TCP utilizzata dallo strumento per il controllo e il monitoraggio. Vedere sotto.

URL del documento di identificazione XML

Come richiesto dallo standard LXI, lo strumento contiene un documento di identificazione XML che potrà essere interrogato inviando un comando GET a “http://<hostname>:80/lxi/identification” e che è conforme allo schema LXI XSD (disponibile a http://www.lxistandard.org/InstrumentIdentification/1.0) e agli standard dello schema W3C XML (http://www.w3.org/XML/Schema). Il documento è una descrizione dello strumento.

Socket TCP

Lo strumento utilizza 2 socket sulla porta TCP 9221 che controllano e monitorizzano lo strumento stesso. I comandi testuali vengono indirizzati a questa porta come indicato nel capitolo “Comandi remoti”; la stessa porta viene utilizzata anche per le risposte. Ogni stringa deve essere composta da uno o più comandi completi. I comandi possono essere separati da punti e virgola “;” oppure da avanzamenti di riga (line feed). Dato che la struttura TCP contiene comandi completi, non viene richiesto alcun elemento di terminazione; tuttavia, se lo si desidera, i comandi possono essere inviati anche con la presenza di un elemento di terminazione (che verrà comunque ignorato). Ogni comando che transita attraverso TCP si comporta come se fosse concluso da un elemento di terminazione (carattere ASCII 0AH, avanzamento di riga [line feed]).

Errore LAN

Se è attiva una connessione LAN, ma è stato rilevato un errore (per es. indirizzo IP uguale a quello di un altro dispositivo di rete), il visore dello strumento inizierà a lampeggiare riportando, alternativamente, i valori normali della tensione e della corrente associati all’indicazione **`LAn Err,`** fino a quando l’errore non sarà stato corretto. Quando si verifica un errore LAN, controllare e correggere la configurazione dello strumento; sul pannello posteriore vi è un interruttore separato (contrassegnato LAN RESET [Reimpostazione LAN]) per l’attivazione della procedura LAN Configuration Initialise (LCI, Inizializza configurazione LAN) per il ripristino delle impostazioni di fabbrica predefinite. Le impostazioni predefinite consentono allo strumento di recuperare le impostazioni tramite DHCP, se disponibile, oppure, quando DHCP viene disattivato (dopo 30 secondi), tramite la selezione automatica dell’indirizzo IP. Nell'improbabile eventualità in cui un indirizzo IP automatico non riesca a rilevare un indirizzo IP statico, viene assegnato l'indirizzo 192.168.0.100.

Inoltre, il visore lampeggerà per 10 secondi riportando alternativamente i valori normali e il messaggio **`LAn Err`** tutte le volte che, all’accensione, non verrà rilevata alcuna connessione LAN fisica. Per disattivare questo messaggio a ogni accensione inviare il comando “NOLANOK 1” a ogni interfaccia. Per riattivare il messaggio a ogni accensione, inviare il comando “NOLANOK 0”, oppure utilizzare il pulsante LAN RESET del pannello posteriore per riportare tutti i parametri LAN ai rispettivi valori di fabbrica predefiniti. Vedere l’introduzione alla sezione “LAN”.

Interfaccia GBIP

Il connettore a 24 vie per l'interfaccia GPIB si trova sul pannello posteriore dello strumento. I collegamenti dei pin sono indicati nello standard IEEE 488.2-1987 e lo strumento è conforme agli standard IEEE 488.1-1987 e IEEE 488.2-1987.

Sottogruppi GPIB

Lo strumento include i sottogruppi IEEE 488.1 riportati di seguito:

Source Handshake	SH1	(messa in comunicazione chiamante)
Acceptor Handshake	AH1	(messa in comunicazione chiamato)
Talker	T6	(dispositivo chiamante)
Listener	L4	(dispositivo in ascolto)
Service Request	SR1	(richiesta di servizio)
Remote Local	RL2	(lodale remoto)
Parallel Poll	PP1	(interrogazione ciclica in parallelo)
Device Clear	DC1	(azzeramento dispositivo)
Device Trigger	DT0	(intervento dispositivo)
Controller	C0	(controller)
Electrical Interface	E2	(interfaccia elettrica)

Query Error Register - Standard GPIB IEEE 488.2 Gestione degli errori

L'errore IEEE 488.2 UNTERMINATED (invito al dialogo senza dati da inviare) viene gestito nel modo seguente. L'errore UNTERMINATED viene generato quando lo strumento è invitato a dialogare con il codice di formattazione risposta inattivo e la coda dati d'ingresso vuota. Questo comporta l'impostazione di un Query Error (errore di domanda) nello Standard Event Status Register (registro eventi ordinari), l'inserimento del valore 3 nel registro del Query Error e il ripristino dell'analizzatore sintattico. Per ulteriori ragguagli, vedi la sezione Segnalazione stati.

L'errore IEEE 488.2 INTERRUPTED (interruzione) viene gestito nel modo seguente. Se il codice di formattazione risposte è in attesa d'inviare un messaggio di risposta e l'analizzatore sintattico legge il codice <PROGRAM MESSAGE TERMINATOR> (codice finale messaggio programma) o la coda dei messaggi in entrata contiene più di un messaggio END (fine), lo strumento riceve il codice INTERRUPTED e viene generato un errore. Questo comporta l'impostazione di un Query Error nello Standard Event Status Register, l'inserimento del valore 1 nel registro Query Error e il ripristino del codice di formattazione risposte, svuotando così la coda dei dati in uscita. Per ulteriori ragguagli, vedi la sezione Segnalazione stati.

L'errore IEEE 488.2 DEADLOCK (blocco dati) viene gestito nel modo seguente. Qualora il codice di formattazione risposte sia in attesa di inviare un messaggio di risposta e la coda dei dati in entrata è piena, lo strumento entra nello stato DEADLOCK e viene generato un errore. Questo comporta l'impostazione del bit Query Error nello Standard Event Status Register, l'inserimento del valore 2 nel Query Error Register e il ripristino del codice di formattazione risposta, che svuota la coda dei dati in uscita. L'analizzatore sintattico comincia ad analizzare la sintassi della <PROGRAM MESSAGE UNIT> (elemento di messaggio del programma) successivo dalla coda dei dati in entrata. Per ulteriori ragguagli, vedi la sezione Segnalazione stati.

GPIB Parallel Poll - Interrogazione ciclica in parallelo GPIB

Il presente strumento è dotato di tutte le funzioni di interrogazione ciclica in parallelo. il Parallel Poll Enable register (registro abilitazione interrogazione ciclica in parallelo) viene impostato per indicare quali bit nel Status Byte Register (registro stato byte) si devono utilizzare per formulare il messaggio locale ist. Il Parallel Poll Enable Register viene impostato dal comando *PRE <NRF> e letto dal comando *PRE? Il valore nel Parallel Poll Enable Register viene aggiunto allo Status Byte Register in configurazione AND; se il risultato è zero, il valore di ist è zero, altrimenti il valore di ist è 1.

Lo strumento deve anche essere configurato di modo che il valore di ist può essere ritornato al controller durante l'operazione d'interrogazione ciclica parallela. Il controller configura lo strumento inviando il comando Parallel Poll Configure (PPC) (configura interrogazione ciclica parallela) seguito dal comando Parallel Poll enable (PPE) (abilita interrogazione ciclica). I bit nel comando PPE sono riportati di seguito:

bit 7 =	X	non importa
bit 6 =	1	abilitazione dell'interrogazione ciclica parallela
bit 5 =	1	
bit 4 =	0	
bit 3 =	significato	significato della risposta bit 0 = basso, 1 = alto
bit 2 =	?	posizione bit della risposta
bit 1 =	?	
bit 0 =	?	

Esempio. Per ritornare il bit RQS (bit 6 del Status Byte Register) come 1 quando è vero e come 0 quando è falso nella posizione bit 1 in risposta a un'operazione d'interrogazione ciclica parallela, inviare i comandi seguenti

*PRE 64 <pmt> e quindi il PPC seguito da 69H (PPE)

La risposta all'interrogazione ciclica parallela proveniente dallo strumento sarà 00H se RQS è 0 e 01H se RQS è 1.

Durante la risposta di interrogazione ciclica parallela, le linee dell'interfaccia DIO hanno una terminazione resistiva (terminazione passiva), che consente a più dispositivi di condividere la stessa posizione dei bit sia in configurazione AND che OR. Per ulteriori ragguagli, vedi IEEE 488.1.

Rapporti di stato

Per ogni interfaccia viene creato un modello di errore e di stato separato; ogni interfaccia viene considerata una possibile connessione. USB, RS232 e GPIB sono, di per se stesse, connessioni singole e, pertanto, ognuna rappresenta un'interfaccia separata. LAN, da parte sua, consente più connessioni simultanee e, pertanto, potrà rappresentare più interfacce. Due interfacce vengono assegnate alle due interfacce socket TCP mentre una terza viene assegnata all'interfaccia della pagina Web. L'assegnazione di un modello separato per ogni interfaccia assicura che i dati non vengano persi anche quando vengono avviati alcuni comandi, per es. "*ESR?", che svuotano il contenuto della lettura.

Lo stato di errore viene conservato adottando una serie di registri, descritti nei paragrafi successivi e disponibili nello Modello di stato riportato alla fine di questa sezione.

Standard Event Status Register e Standard Event Status Enable Register (registro stati eventi ordinari e registro abilitazione stati eventi ordinari)

Questi due registri vengono utilizzati in conformità allo Standard 488.2 IEEE. I bit impostati nello Standard Event Status Register che corrispondono ai bit impostati nello Standard Event Enable Register comportano l'invio del bit ESB nello Status Byte Register.

Lo Standard Event Status Register viene letto e svuotato dal comando *ESR?. Il registro Standard Event Status Enable si imposta con il comando *ESE <NRF> e si legge con il comando *ESE?

Si tratta di un campo di bit nel quale ogni bit assume il significato seguente.

Bit 7: Acceso. Impostato quando si accende lo strumento.

Bit 6: Richiesta utente (Non utilizzato).

Bit 5: Errore di comando. Impostato quando il Bus rileva un errore di sintassi in un comando. L'analizzatore sintattico (Parser) viene reimpostato e l'analisi passa al byte successivo del flusso di input.

Bit 4: Errore di esecuzione. Impostato quando viene rilevato un errore mentre si sta tentando di eseguire un comando già completamente analizzato. Nel registro degli errori di esecuzione viene indicato il numero di errore corrispondente, vedere la sezione “Messaggi di errore”.

Bit 3: Errore di time-out della verifica. Impostato quando un parametro viene associato alla specifica “verify” (verifica) e il valore richiesto non viene raggiunto entro 5 secondi (per es. tensione di uscita rallentata da un condensatore all’uscita di grandi dimensioni).

Bit 2: Errore query. Visualizzato quando si verifica una query. Il corretto numero dell'errore viene riportato nel registro Errori query, vedere la sezione Registro Errori query.

Bit 1: Non utilizzato.

Bit 0: Operazione completata: Impostato come risposta al comando “*OPC”.

Execution Error Register (Registro degli errori di esecuzione)

Questo registro riporta un valore numerico che rappresenta l’ultimo errore riscontrato nell’interfaccia attiva. Il registro degli errori di esecuzione viene letto e svuotato dal comando “*EER?”. Al momento dell’accensione questo registro viene impostato a “0” per tutte le interfacce.

I messaggi di errore assumono i significati seguenti:

0: Nessun errore rilevato.

1-9: Rilevato errore hardware interno.

100: Errore di gamma. Il valore numerico inviato non è ammesso. Comprende i numeri che sono troppo grandi o troppo piccoli per il parametro che deve essere impostato e l’invio di valori numerici non interi quando sono ammessi solo valori interi.

101: È stato richiesto un recupero dei dati di impostazione, ma quelli memorizzati contengono dati danneggiati. Indica la presenza di un guasto hardware o il danneggiamento temporaneo dei dati che, in questo caso, potrà essere risolto riscrivendo e memorizzando di nuovo i dati.

102: È stato richiesto un recupero dei dati di impostazione ma quelli memorizzati non contengono dati.

103: Tentativo di leggere o di scrivere un comando sulla seconda uscita quando questa non è disponibile. Di solito si tratta di un errore che si verifica quando si cerca di programmare la seconda uscita su strumenti a canale singolo o su strumenti a due canali impostati in modalità parallela.

104: Comando non valido con uscita attiva. Normalmente, questo evento si verifica quando viene usato il comando 'IRANGE <N>' senza aver disattivato prima l'uscita.

200: Solo lettura. Si è tentato di modificare le impostazioni dello strumento da un’interfaccia che non possiede diritti di scrittura; vedere la sezione “Blocco dell’interfaccia”.

Limit Event Status Register e Limit Event Status Enable Register

Per gli alimentatori a uscita singola vi è un solo registro di stato degli eventi limite; per gli alimentatori doppi (a eccezione di quelli operativi in modalità parallela) ve ne sono due. Questi registri vengono letti e svuotati, rispettivamente, dai comandi “LSR1?” e “LSR2?”. Al momento dell’accensione questi registri vengono impostati a “0”, per essere immediatamente dopo reimpostati al nuovo stato di limite.

Tutti i set di bit nel registro Limit Event Status Register che corrispondono al set di bit nel registro Limit Event Status Enable Register corrispondente provocano l’impostazione del bit LIM1 o LIM2 nel registro Status Byte Register.

Bit 7: Riservato per utilizzo futuro.

Bit 6: Impostato quando si è verificata un'apertura che può essere reimpostata solo agendo sul pannello frontale o disattivando e riattivando l'alimentazione CA.

Bit 5: Riservato per utilizzo futuro.

Bit 4: Riservato per utilizzo futuro.

Bit 3: Viene impostato quando interviene la termica sovracorrente dell'uscita

Bit 2: Viene impostato quando interviene la termica sovratensione dell'uscita

Bit 1: Impostato quando l'uscita raggiunge la corrente limite (modalità CC).

Bit 0: Impostato quando l'uscita raggiunge la tensione limite (modalità CV).

Status Byte Register e Service Request Enable Register

Questi due registri vengono utilizzati in conformità allo standard IEEE 488.2.
I bit impostati nello Status Byte Register che corrispondono ai bit impostati nello Service Request Enable Register comportano l'invio del bit RQS/MSS nello Status Byte Register generando così una Service Request sul bus.

Lo Status Byte Register viene letto o dal comando *STB?, che ritorna MSS nel bit 6, oppure da un'interrogazione ciclica seriale che ritorna RQS nel bit 6. Il registro Service Request Enable si imposta con il comando *SRE <NRF> e si legge con il comando *SRE?

Bit 7 - A disposizione

Bit 6 - RQS/MSS. Questo bit, definito dallo standard IEEE 488,2, contiene sia il messaggio. Requesting Service (richiesta servizio) che il messaggio Master Status Summary (sommario stati principali). RQS viene tornato in risposta a una Serial Poll ed MSS in risposta al comando *STB?.

Bit 5 - ESB. l'Event Status Bit (bit di stato evento) Si imposta se uno dei bit impostati nello Standard Event Status Register corrisponde a un bit impostato nello Standard Event Status Enable Register.

Bit 4 - MAV. il Message Available Bit. (Bit messaggio disponibile) Si imposta quando lo strumento ha un messaggio di risposta formattato e pronto da inviare al controller. Il bit viene eliminato dopo l'invio del Response Message Terminator (carattere finale messaggio di risposta).

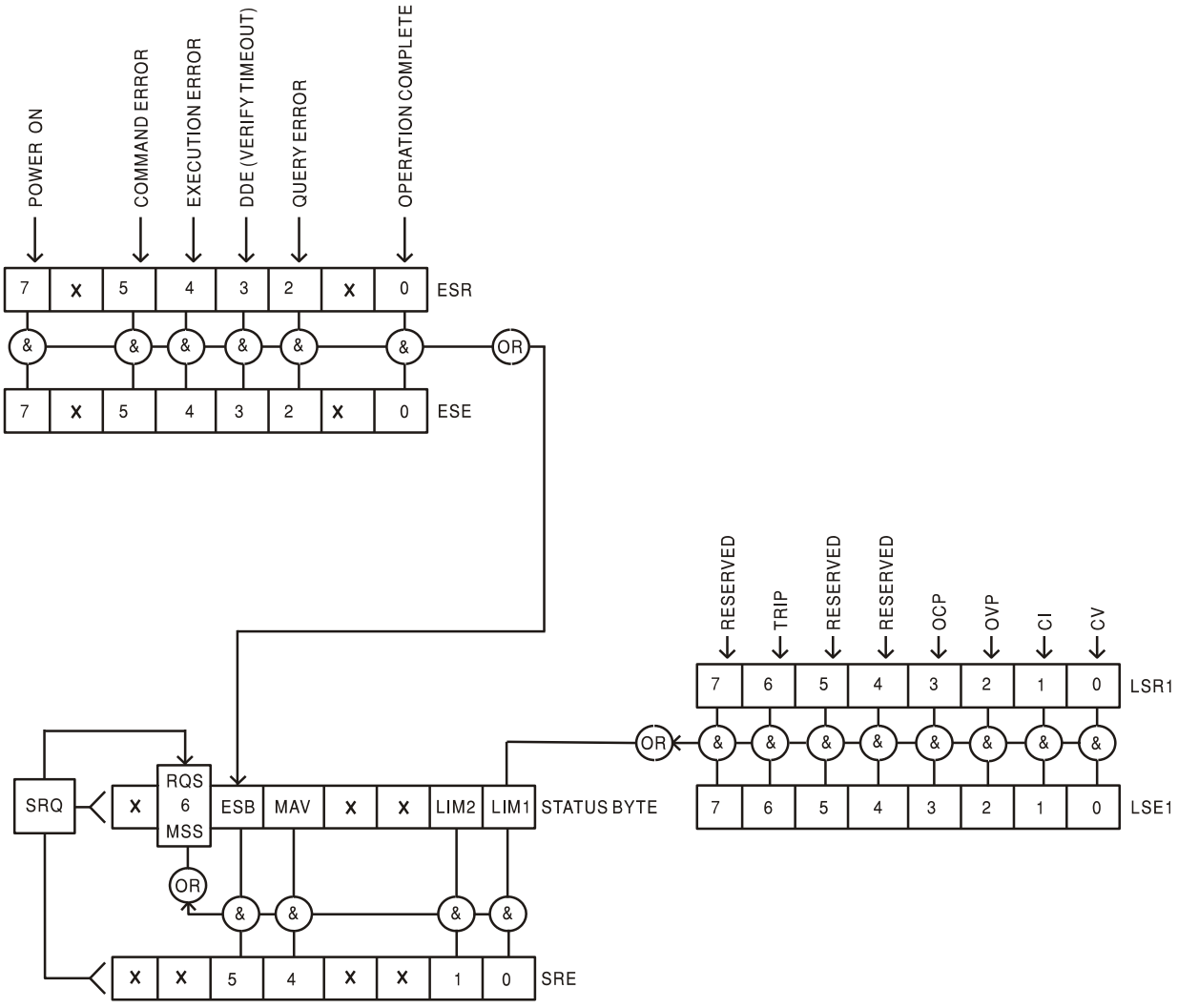
Bit 3 - A disposizione

Bit 2 - A disposizione

Bit 1 - LIM2. Viene impostato se sono impostati dei bit nel registro Limit Event Status Register 2 e i bit corrispondenti nel registro Limit Event Status Enable Register 2.

Bit 0 - LIM1. Viene impostato se sono impostati dei bit nel registro Limit Event Status Register 1 e i bit corrispondenti nel registro Limit Event Status Enable Register 1.

Modello di stato



Accensione e impostazioni predefinite per l'operatività remota

All'accensione dello strumento, vengono impostati i seguenti valori:

Status Byte Register	= 0
Service Request Enable Register †	= 0
Standard Event Status Register	= 128 (set di bit accensione)
Standard Event Status Enable Register †	= 0
Execution Error Register	= 0
Query Error Register	= 0
Parallel Poll Enable Register †	= 0

† I registri seguiti da questo simbolo interessano solo la sezione GPIB dello strumento e sono di uso limitato tramite altre interface.

Lo strumento sarà in stato locale, con i controlli del pannello frontale attivi (sempre che gli interruttori CV e CC del pannello posteriore siano impostati su Local).

I parametri dello strumento al momento dell'accensione sono gli stessi di quelli attivi al momento del suo precedente spegnimento, con l'eccezione dello stato di uscita. Al momento dell'accensione questo stato sarà disattivo ma l'utente potrà intervenire sul pannello frontale per impostarlo allo stato effettivo al momento dello spegnimento; vedere il paragrafo "Accensione e condizioni di accensione" della sezione "Operatività manuale".

Il comando di interfaccia "*RST" (reset, reimposta) riporta lo strumento alle impostazioni predefinite dell'operatività remota.

Le impostazioni predefinite dell'operatività remota sono:

V_{out}=1 V, I_{out}=10 mA, DeltaV=100 mV, DeltaI=1 mA, Lock cancelled (Blocco annullato), V-Span cancelled (V-Span annullato), 500 mA Range cancelled (Gamma 500 mA annullata), Meter Average cancelled (Gamma contatore annullata), OVP & OCP al 5% superiore ai massimi di gamma dello strumento. Messaggio **`LAn Err`** (10 secondi) abilitato quando, al momento dell'accensione, non viene rilavata alcuna connessione LAN. L'impostazione della password della pagina Configure (Configurazione) del server Web viene reimpostata al valore "No password" (Nessuna password).

Al momento dell'accensione, le impostazioni dell'interfaccia remota, le impostazioni memorizzate, i valori Vmin/Vmax e lo stato dell'uscita non subiscono alcuna modifica via *RST.

RS232/USB Formati dei comandi remoti

I dati seriali RS232 inviati allo strumento vengono accodati in una coda immissione a 256 byte, che viene riempita, tramite segnali di interrupt, in modo trasparente a tutte le altre operazioni dello strumento. Lo strumento invia il segnale XOFF quando ci sono circa 200 caratteri nella coda d'attesa e XON quando ci sono circa 100 spazi liberi nella coda dopo l'invio di XOFF. Questa coda contiene dati grezzi, non analizzati sintatticamente, che l'analizzatore sintattico preleva quando è necessario. I comandi (e le richieste) vengono eseguiti in ordine e l'analizzatore non inizia l'analisi di un comando nuovo fino a quando non ha completato l'analisi di quelli precedenti. Le risposte RS232 ai comandi o alle richieste sono immediate, ovvero non viene creata una coda per i dati in uscita.

I dati USB si conformano con USB 2.0 Full Speed (Piena velocità).

I dati LAN inviati allo strumento vengono accodati in una coda da 1500 byte, che viene riempita, tramite segnali di interrupt, in modo trasparente a tutte le altre operazioni dello strumento. L'interfaccia LAN è conforme a 1.4 LXI (LAN eXtensions for Instrumentation) Core 2011.

I comandi devono essere inviati come indica l'elenco dei comandi e devono terminare con il codice finale 0AH (Line Feed LF). I comandi possono essere inviati in gruppi e separati dal codice 3BH (;). Il gruppo di comandi deve terminare con il codice 0AH (Line Feed LF).

Le risposte dallo strumento al controller vengono inviate come indica l'elenco comandi. Ciascuna risposta viene terminata con un <RESPONSE MESSAGE TERMINATOR> (Soppressore di messaggi di risposta) che è il codice 0DH (Carriage Return CR), seguito dal codice 0AH (Line Feed, LF).

<WHITE SPACE> (spazio vuoto) viene definito come i codici di carattere da 00H a 20H incluso.

<WHITE SPACE> viene ignorato ad eccezione di quando si trova negli identificatori di comando, ovvero '*C LS' non equivale a '*CLS'.

Il bit alto di tutti i caratteri viene ignorato.

I comandi fanno distinzione fra lettere maiuscole e minuscole.

Formato dei comandi remoti GPIB

I dati inviati allo strumento vengono accordati in una coda da 256 byte, che viene riempita, tramite segnali di interrupt, in modo trasparente a tutte le altre operazioni dello strumento. Questa coda contiene dati non analizzati sintatticamente che l'analizzatore sintattico preleva quando sono necessari. I comandi (e le richieste) vengono eseguiti in ordine e l'analizzatore non inizia l'analisi di un comando nuovo fino a quando non ha completato l'analisi di quelli precedenti. Non c'è una coda per i cadi in uscita, il che significa che il codice di formattazione risposta attende, anche per un periodo di tempo indeterminato, fino a quando lo strumento viene invitato al dialogo ed invia l'intero messaggio di risposta, prima di consentire all'analizzatore sintattico di eseguire il comando successivo nella coda dei dati in entrata.

Il controller invia i comandi come <PROGRAM MESSAGES> (messaggi di programma), e ciascun messaggio è composto dallo zero o da più elementi di <PROGRAM MESSAGE UNIT> (unità messaggi di programma) separati dagli elementi del <PROGRAM MESSAGE UNIT SEPARATOR> (separatore unità messaggi di programma)

La <PROGRAM MESSAGE UNIT> è uno qualsiasi dei comandi nella lista comandi remoti.

Il <PROGRAM MESSAGE UNIT SEPARATOR> è un carattere di punto-e-virgola':' (3BH).

I <PROGRAM MESSAGES> sono separati dagli elementi del <PROGRAM MESSAGE TERMINATOR> che possono essere uno dei seguenti:

NL	Il carattere new line (0AH) (a capo)
NL^END	Il carattere new line con il messaggio END (fine)
^END	Il messaggio END con l'ultimo carattere del messaggio

Le risposte dallo strumento al controller vengono inviate come <RESPONSE MESSAGES> (messaggi di risposta). Un <RESPONSE MESSAGE> è composto da una <RESPONSE MESSAGE UNIT> (unità di messaggio di risposta) seguita da un <RESPONSE MESSAGE TERMINATOR> (codice finale messaggio di risposta).

Il <RESPONSE MESSAGE TERMINATOR> è il carattere di new line con il messaggio END NL^END.

Ciascuna domanda genera un particolare <RESPONSE MESSAGE>, elencato unitamente al comando nell'elenco dei comandi remoti.

<WHITE SPACE> viene ignorato eccetto quando si trova negli identificatori di comando, ovvero '*C LS' non equivale a '*CLS'.

<WHITE SPACE> è definito come i codici di carattere da 00H a 20H incluso ad eccezione del carattere NL (0AH).

Il bit alto di tutti i caratteri viene ignorato.

I comandi non fanno distinzione fra lettere maiuscole e minuscole.

Elenco dei Comandi

In questa sezione sono elencati tutti i comandi e le richieste adottati in questa famiglia di strumenti. Per mantenere la compatibilità dei comandi all'interno della famiglia PL e con gli altri alimentatori TTi programmabili, i comandi specifici dell'uscita richiedono sempre il numero dell'uscita da includere nel comando, anche se questi strumenti hanno una sola uscita, ad esempio V1 120 per impostare l'uscita su 120 V. I pochi comandi applicabili agli strumenti a doppia uscita nella famiglia PL sono elencati per ragioni di completezza ma saranno ignorati in questo strumento.

Si noti che non ci sono parametri dipendenti, parametri accoppiati, comandi sovrapposti, elementi di dati di programmazione espressioni o titoli dei programmi comandi composti; ciascun comando viene eseguito completamente prima di avviare comando seguente. Tutti i comandi sono progressivi e il messaggio operazione completa viene generato sempre, subito dopo l'esecuzione.

Si utilizza la seguente nomenclatura:

<RMT>	<RESPONSE MESSAGE TERMINATOR>
<NRF>	Numero in un qualsiasi formato. Per esempio, per il numero 12 viene ammesso "12", "12·00", "1·2 e1" e "120 e-1". Qualsiasi numero, quando ricevuto, viene portato alla precisione richiesta, conforme all'utilizzo richiesto, e arrotondato per ottenere il valore del comando. Il numero 12 può essere espresso come 12, 12·00, 1·2 e1 e 120 e-1. I numeri, una volta ricevuti, vengono trasformati con la precisione richiesta in funzione della destinazione d'uso e successivamente arrotondati per ricavare il valore del comando.
<NR1>	Numero senza parte frazionale, ovvero numero intero.
<NR2>	Numero espresso con punto decimale fisso, ad esempio 11·52, 0·78 ecc.
<N>	Il numero dell'uscita (1 o 2) o il relativo registro modalità operative associate a cui si riferisce il comando. Per questo strumento a singola uscita <N> è sempre '1', quindi i comandi sono, ad esempio, V1 <NRF>, I1O?, ecc. Questo serve per mantenere il formato del comando completamente compatibile con quello usato negli alimentatori TTi programmabili a più uscite; un alimentatore a doppia uscita, ad esempio, presenta un set di comandi duplicato V2<NRF>, I2O?, ecc.
<CPD>	<CHARACTER PROGRAM DATA>
<CRD>	<CHARACTER RESPONSE DATA>

I comandi che iniziano con * sono implementati come specificato in IEEE Std 488.2 come Comandi comuni. Funzionano tutti correttamente con altre interfacce, tuttavia alcuni di essi potrebbero essere di scarsa utilità.

Comandi univoci dello strumento

Per i comandi contrassegnati con "WITH VERIFY“ (CON VERIFICA) le operazione è eseguita quando il parametro modificato raggiunge il +o- 5% o i +o- 10 conteggi, a seconda del maggiore tra i due. Se il valore non dovesse raggiungere questi limiti entro 5 secondi , allora il Bit di Verifica del Timeout (bit 3) viene settato all'interno dello Standard Event status Register e l'operazione viene completata alla fine del periodo di Timeout.

Il bit di Operation Complete (bit 0) all'interno dello Standart Event Status Register è settato sempre e solo attraverso il comando *OPC.Il comando *OPC (oppure *OPC?) può essere utilizzato per sincronizzare il dispositivo, data la natura sequenziale delle operazioni remote.

V<N> <NRF>	imposta l'uscita <N> su <NRF> Volt
V<N>V <NRF>	imposta l'uscita <N> su <NRF> Volt con operazione di verifica
OVP<N> <NRF>	imposta il punto d'intervento termica sovratensione uscita <N> su <NRF> Volt
I<N> <NRF>	imposta il valore max di corrente uscita <N> su <NRF> Ampere
OCP<N> <NRF>	imposta il punto d'intervento termica sovracorrente uscita <N> su <NRF> Ampere
V<N>?	ritorna la tensione impostata per l'uscita <N> – la risposta è V <N> <NR2><RMT> dove <NR2> è espresso in Volt
I<N>?	ritorna il valore max di corrente impostato per l'uscita <N> – la risposta è <N> <NR2><RMT> dove <NR2> è espresso in Ampere
OVP<N>?	ritorna il valore impostato per l'intervento della termica sovratensione per l'uscita <N> – la risposta è VP<N> <NR2><RMT> dove <NR2> è espresso in Volt
OCP<N>?	ritorna il valore impostato per l'intervento della termica sovracorrente per l'uscita <N> – la risposta è IP<N> <NR2><RMT> dove <NR2> è espresso in Ampere
V<N>O?	ritorna il valore di tensione rilevato per l'uscita <N> – la risposta è <NR2>V<RMT> dove <NR2> è espresso in Volt
I<N>O?	ritorna il valore di corrente rilevato per l'uscita <N> – la risposta è <NR2>A<RMT> dove <NR2> è espresso in Ampere
IRANGE<N> <NRF>	Imposta la gamma della corrente di uscita <N> a <NRF>, dove <NRF> corrisponde a "1" per la gamma bassa e a "2" per la gamma alta. L'uscita deve essere disattivata prima di modificare la gamma.
IRANGE<N>?	Indica la gamma della corrente per l'uscita <N>. La risposta è <NR1><RMT>, dove <NR1> corrisponde a "1" per la gamma bassa e a "2" per la gamma alta.
DELTAV<N> <NRF>	imposta il passo di incremento/decremento tensione per l'uscita <N> su <NRF> Volt
DELTAI<N> <NRF>	imposta il passo di incremento/decremento tensione per l'uscita <N> su <NRF> Ampere
DELTAV<N>?	ritorna il passo di incremento/decremento tensione per l'uscita <N> – la risposta è DELTAV<N> <NR2><RMT> dove <NR2> è espresso in Volt.
DELTAI<N>?	ritorna il passo di incremento/decremento corrente per l'uscita <N> – la risposta è DELTAI<N> <NR2><RMT> dove <NR2> è espresso in Ampere.

INCV<N>	incrementa la tensione dell'uscita <N> per il passo impostato per l'uscita <N>
INCV<N>V	incrementa e verifica la tensione per l'uscita <N> del passo impostato per l'uscita <N>
DECV<N>	decrementa la tensione per l'uscita <N> del passo impostato per l'uscita >
DECV<N>V	decrementa e verifica la tensione per l'uscita <N> del passo impostato per l'uscita <N>
INCI<N>	incrementa il valore max corrente per l'uscita <N> del passo impostato per l'uscita <N>
DECI<N>	decrementa il valore max corrente per l'uscita <N> del passo impostato per l'uscita <N>
OP<N> <NRF>	imposta l'inserimento/disinerimento (ON/OFF) per l'uscita <N> dove <NRF> ha il seguente significato: 0=OFF, 1=ON imposta <N> su 3 per assumere il controllo dell'uscita Auxiliary
OP<N>?	Restituisce lo stato on/off dell'uscita <N>. La risposta è <NR1><RMT>, dove 1 = ON e 0 = OFF.
TRIPRST	tentativo di eliminazione di tutte le condizioni di intervento termiche da tutte le uscite
LSR<N>?	interrogazione e svuotamente di LSR<N>, registro limit status register <N> – la risposta è <NR1><RMT>. Per altre informazioni, vedere la sezione "Rapporti di stato".
LSE<N> <NRF>	imposta il valore di LSE<N>, registro limit status enable register <N>, su <NRF>
LSE<N>?	ritorna il valore di LSE<N>, registro limit status enable register <N> – la risposta è <NR1><RMT>
SAV<N> <NRF>	salva il valore di corrente attualmente impostato sulla PSU<N> nella memoria indicata da <NRF> dove <NRF> può essere 0 - 9 Se lo strumento funziona nella modalità collegata, tutte le configurazioni impostate per lo strumento vengono memorizzate nella memoria in cui vengono salvate le configurazioni per la modalità collegata indicata da <NRF>. L'indicazione <N> viene ignorata. Questa funzione non interessa le singole memorie delle PSU<N> disponibili quando lo strumento non funziona nella modalità collegata
RCL<N> <NRF>	richiama un valore impostato per la PSU <N> dalla memoria impostazioni indicata da <NRF> dove <NRF> può essere 0 – 9. Se lo strumento funziona nella modalità collegata, tutte le configurazioni dello strumento vengono richiamate dalla memoria configurazioni modalità collegata indicata da <NRF>. Il valore <N> viene ignorato.

Comandi di sistema e stati

*CLS	Cancella lo stato. Svuota la struttura dello stato. Che svuota indirettamente lo Status Byte Register
EER?	Interroga e svuota l'Execution Error Register. La risposta è nr1<RMT>.
*ESE <NRF>	Imposta lo Standard Event Status Enable Register sul valore di <NRF>.
*ESE?	Ritorna il valore nello Standard Event Status Enable Register al formato numerico <NR1>. La sintassi della risposta è <NR1><RMT>

*ESR?	Riporta il valore nello Standard Event Status Register al formato numerico <NR1>. Il registro viene successivamente svuotato. La risposta è <NR1><RMT>. Per altre informazioni, vedere la sezione “Rapporti di stato”.
*IST?	Ritorna il messaggio locale **ist** definito dallo Standard 488.2 IEEE. La sintassi della risposta è 0<RMT> se il messaggio locale è falso oppure 1<RMT> se è vero.
*OPC	Imposta il bit Operation Complete (bit 0) nello Standard Event Status Register subito dopo l'esecuzione del comando perché tutte le operazioni vengono eseguite progressivamente.
*OPC?	Interroga lo stato Operation Complete. La sintassi della risposta è 1<RMT>. La risposta è disponibile immediatamente perché tutte le operazioni vengono eseguite progressivamente.
*PRE <NRF>	Imposta il Parallel Poll Enable Register sul valore <NRF>.
*PRE?	Ritorna il valore nel Parallel Poll Enable Register nel formato numerico <NR1>. La sintassi della risposta è <NR1><RMT>.
QER?	Interroga e svuota il Query Error Register. La risposta è nr1<RMT>.
*RST	Reimposta lo strumento sulle impostazioni predefinite del controllo remoto con l'eccezione di tutte le impostazioni dell'interfaccia remota, delle configurazioni memorizzate, dei valori Vmin/Vmax e dello stato Output nell'impostazione di accensione (vedere il paragrafo Valori predefiniti dell'operatività remota nella sezione Operatività dell'interfaccia remota).
*SRE <NRF>	Imposta il Service Request Enable Register su <NRF>.
*SRE?	Ritorna il valore del Service Request Enable Register nel formato numerico <NR1>. La sintassi della risposta è <NR1><RMT>.
*STB?	Ritorna il valore dello Status Byte Register nel formato numerico <NR1>. La sintassi della risposta è <NR1><RMT>.
*WAI	Attende che l'Operation Complete sia vera. Poiché tutti i comandi vengono eseguiti prima che venga eseguito il comando successivo, questo comando non esegue ulteriori operazioni.

Comandi di gestione interfaccia

LOCAL	Vai alla modalità Local. Questo comando non annulla il blocco delle interfacce attive in modo che il blocco rimanga con l'interfaccia selezionata alla successiva ricezione del comando remoto.
IFLOCK	Richiesta di blocco di interfaccia. Questo comando invia una richiesta di controllo di accesso esclusivo dello strumento. La risposta è “1” se la richiesta ha successo, oppure “–1” se il blocco non può essere attivato, perché già attivo oppure perché l’utente, tramite l’interfaccia Web, ha impedito che questa interfaccia assuma il controllo.
IFUNLOCK	ilascio del blocco, se possibile. Questo comando, se eseguito con successo, restituisce il valore “0”. In caso contrario, viene restituito il valore “–1”; nel registro di esecuzione viene inserito “200” e viene impostato il bit 4 del registro di stato degli eventi per indicare che non si hanno i diritti necessari per rilasciare il blocco.
ADDRESS?	Restituisce l’indirizzo del bus <NR1><RMT>. Questo numero può essere usato per identificare l’unità.

IPADDR?	Restituisce l'indirizzo IP presente dell'interfaccia LAN, se è collegata. Se non è collegata, la risposta è l'IP statico se è configurato per utilizzare sempre l'IP statico, altrimenti 0.0.0.0 se è in attesa del DHCP o Auto-IP. La risposta è nnn.nnn.nnn.nnn<RMT>, dove ogni nnn è un numero compreso tra 0 e 255.
NETMASK?	Restituisce la netmask presente dell'interfaccia LAN, se è collegata. La risposta è nnn.nnn.nnn.nnn<RMT>, dove ogni nnn è un numero compreso tra 0 e 255.
NETCONFIG?	Restituisce il primo mezzo con cui viene cercato l'indirizzo IP. La risposta è <CRD><RMT>, dove <CRD> è DHCP, AUTO o STATIC.

I seguenti comandi specificano i parametri che l'interfaccia LAN utilizza. **Nota:** è necessario riavviare l'alimentatore se questi comandi vengono inviati prima dell'utilizzo delle nuove impostazioni (o se vengono restituiti in risposta alle richieste di informazioni sopra indicate). L'unico modo con cui lo strumento tenta di controllare la validità dell'indirizzo IP o della netmask è verificando che ogni parte rientri in 8 bit. L'interruttore LAN RESET del pannello posteriore ignora questi comandi e ripristina le impostazioni predefinite, come descritto in precedenza.

NETCONFIG <CPD>	Specifica il primo mezzo con cui viene cercato l'indirizzo IP. <CPD> deve essere uno tra DHCP, AUTO o STATIC.
IPADDR <QUAD>	Imposta il potenziale indirizzo IP statico dell'interfaccia LAN (come nella pagina web). Il parametro deve essere rigorosamente quadrante tratteggiato per l'indirizzo IP e ogni parte dell'indirizzo deve essere un <NR1> compreso tra 0 e 255 (es. 192.168.1.101).
NETMASK <QUAD>	Imposta la netmask che accompagna l'indirizzo IP statico dell'interfaccia LAN. Il parametro deve essere rigorosamente quadrante tratteggiato per la netmask e ogni parte deve essere un <NR1> compreso tra 0 e 255 (es. 255.255.255.0).

Comandi vari

*IDN?	Ritorna l'identificativo dello strumento. La risposta precisa dipende dalla configurazione dello strumento e viene espressa nel formato <NAME>,<model>, <N. di serie>, <version><RMT> dove <NAME> è il nome del costruttore, <model> il tipo dello strumento, N. di serie è un valore numerico univoco e <version> il numero della revisione del software installato. Il formato di <versione> è X.xx-Y.yy, dove X.xx corrisponde al numero di revisione firmware principale dello strumento e Y.yy è il numero di revisione firmware della scheda di interfaccia. Il firmware dell'interfaccia è un campo che può essere aggiornato dall'utente tramite la porta USB.
DAMPING<N> <NRF>	Imposta la media di rilevazione del contatore di corrente (I_{AVG}) dell'uscita <N>, dove <NRF> assume il significato seguente: 0 = OFF, 1 = ON.
NOLANOK <NRF>	Con <NRF> = "1" si disattiva il messaggio **`LAn Err`** se, al momento dell'accensione, non viene rilevata alcuna connessione LAN; <NRF> = "0" attiva il messaggio.
*TST?	La PSU non prevede l'esecuzione dell'autoverifica e la risposta è sempre 0 rmt>.
*TRG	La PSU non è dotata della funzione di intervento. Il commando viene accettato ma non avvia alcuna azione.

Messaggi di errore

Ciascun messaggio di errore è contrassegnato da un numero; solo quest'ultimo viene inviato all'utente attraverso le interfacce di controllo remoto. I numeri dei messaggi di errore non vengono visualizzati sul display, ma vengono memorizzati nell'Execution Error Register, dove è possibile leggerli attraverso le interfacce di controllo remote; vedi la sezione Registri stati strumento.

Manutenzione

I Produttori o i loro agenti all'estero faranno le riparazioni necessarie in caso di guasto. Qualora l'utente desiderasse eseguire il lavoro di manutenzione, tale lavoro deve essere fatto solo da personale qualificato e usando il manuale di servizio che può essere acquistato direttamente dai Produttori o dai loro agenti all'estero.

Pulizia

Se si deve pulire il dispositivo di alimentazione, usare uno strofinaccio appena bagnato con acqua o con un detergente neutro. Pulire la finestrella di visualizzazione con un panno asciutto e morbido.

ATTENZIONE! PER EVITARE SCOSSE ELETTRICHE ED EVENTUALI DANNI AL DISPOSITIVO DI ALIMENTAZIONE, NON PERMETTERE MAI ALL'ACQUA DI ENTRARE ALL'INTERNO DELL'ALLOGGIAMENTO. PER EVITARE DANNI ALL'ALLOGGIAMENTO E ALLA FINESTRELLA DI VISUALIZZAZIONE, NON PULIRE MAI CON SOLVENTI.

Sito Web

Per la versione più aggiornata di questo manuale, del driver IVI e di qualsiasi firmware disponibile accedere a http://www.aimtti.com/support.

ECCELLENZA ATTRAVERSO L'ESPERIENZA

Aim-TTi è il nome commerciale di Thurlby Thandar Instruments Ltd. (TTi), uno dei principali produttori europei di strumenti di test e misurazione. L'azienda vanta una vasta esperienza nella progettazione e produzione di strumenti di test avanzati e alimentatori, maturata in oltre trent'anni. L'azienda ha sede nel Regno Unito e tutti i prodotti vengono realizzati nello stabilimento principale di Huntingdon, vicino alla famosa città universitaria di Cambridge.

SISTEMI DI QUALITÀ TRACCIABILE

TTi è un'azienda certificata ISO 9001 che opera con sistemi di qualità completamente tracciabili per tutti i processi, dalla progettazione alla calibrazione finale.

ISO9001:2015
Numero di certificato FM 20695

DOVE ACQUISTARE I PRODOTTI AIM-TTI

I prodotti Aim-TTi sono ampiamente disponibili tramite una rete di distributori e agenti in oltre sessanta paesi in tutto il mondo. Per trovare il distributore più vicino, visita il nostro sito web dove troverai tutti i recapiti.

Progettato e realizzato in Europa da:

Thurlby Thandar Instruments Ltd.
Glebe Road, Huntingdon, Cambridgeshire.
PE29 7DR United Kingdom
Tel: +44 (0)1480 412451
Email: sales@aimtti.com
Web: www.aimtti.com

48511-1470 Issue 13